

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky

František Kadeřávek

Příspěvek k plochám rotačním 2. stupně

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 39 (1910), No. 3, 255--258

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/122996>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1910

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

označujíce symbolem $[x]$ největší celé číslo v x obsažené. Pak jest

$$f(x) = \sum_{n=1}^{[x]} b_n \quad (37a)$$

Neboť v řadě na pravo jest každý člen, jehož index n jest prvočíslo, roven 1; součet těchto členů dává $F(x)$. Každý člen, jehož index n jest roven m -té mocnině nějakého prvočísla, rovná se $\frac{1}{m}$; součet těch členů dává $\frac{1}{m} F(x^{\frac{1}{m}})$. Členy, jichž indexy nejsou mocniny prvočísel, rovnají se nulle, takže definice (37) a (37a) souhlasí.

Příspěvek k plochám rotačním 2. stupně.

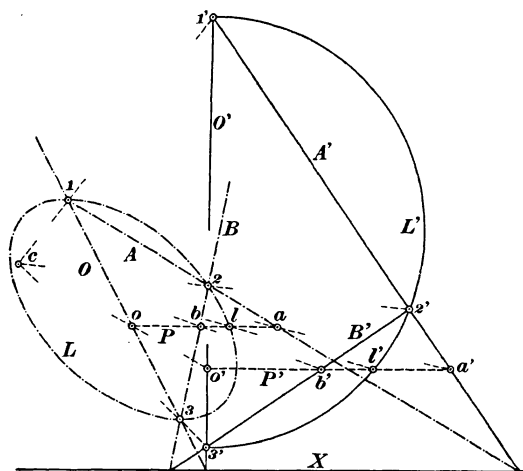
Fr. Kadeřávek, asistent české techniky.

V pojednání „O speciálním kvadratickém komplexu tetraedálním“ *) ukázal p. vládní rada, prof. V. Jarolímek, analytickým způsobem, že komplex uvažovaný obsahuje nepřímkové plochy druhého stupně, béřeme-li v úvahu též jeho přímky imaginární a že možno nepřímkové plochy 2. stupně vytvářeti obdobným způsobem přímkami imaginárními jako plochy sborčené přímkami reálnými. I možno příkladem vytvořiti rotační plochy nepřímkové 2. stupně otáčením jisté dvojiny přímek imaginárných kol reálné osy. K synthetickému důkazu odvodíme si předem následní větu: „Jsou-li dány přímky O' a $A' \perp B'$ (obr. 1.) a vedeme-li přímku $P' \perp O'$ na kterouž nanese od průsečíku s O' do bodu l' střední geom. úměrnou úseček vytčených na P' přímkami O', A' a O', B' , vyplní bod l' , posunujeme-li přímku P' rovnoběžně, kružnici trojúhelníku $O'A'B'$ opsanou; O' jest pro ni průměrem.

Označme průsečíky přímky $P' \perp O'$ s přímkami O', A', B' s kružnicí L' trojúhelníku $O'A'B' \equiv 1'2'3'$ opsanou písmenami o', a', b' a l' ; pak $3'o'b' \sim a'o'1'$, i platí úměra $3'o' : o'b'$

*) Věstník král. české společnosti náuk v Praze, 1906.

$= \overline{o'a} : \overline{o'l'}$, z níž patrně, že $\overline{o'a'} \cdot \overline{o'b'} = \overline{o'z'} \cdot \overline{o'l'}$; ale o úsečkách $\overline{o'z'}$, $\overline{o'l'}$ víme, že $\overline{c'l'}$ jest jejich střední úměrnou, i jest tedy $\overline{o'l'}$ i stř. geom. úměrnou úseček $\overline{o'a'}$ a $\overline{o'b'}$.

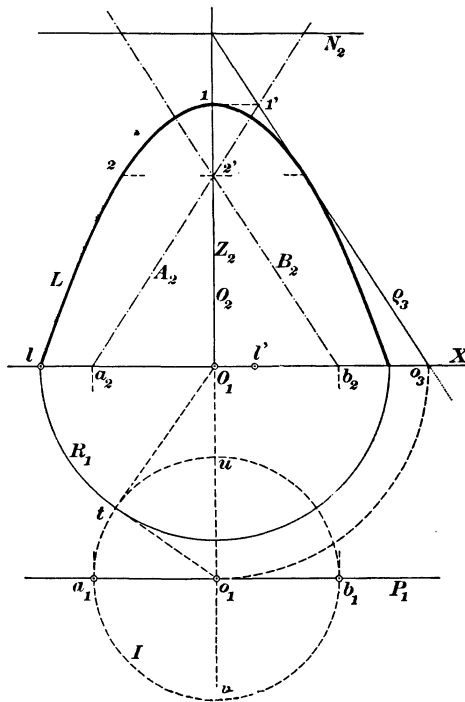


Obr. 1.

Vedme přímkou $X \perp O'$ a považujeme X za osu kolineace, jejíž střed c si zvolme kdekolivěk. Zavedenou kolineací přecházejí přímky O' , A' , B' do přímek O , A , B ; přímka $P' \parallel X$ do přímky $P \parallel X$ a i zde platí, že $\overline{ob} \cdot \overline{oa} \parallel \overline{ol}^2$, kdež o , a , b a l značí průsečíky přímky P s přímkami O , A , B a kuželosečkou L , do níž přešla užitou kolineací kružnice L' . Z toho vidno, že jsou-li dány přímky O , A , B a X , pak geom. místem bodu l hovičího podmínce $\overline{oa} \cdot \overline{ob} = \overline{ol}^2$, kdež o , a , b jsou průsečíky libovolné přímky $P \parallel X$ s přímkami O , A a B jest kuželosečka, jdoucí průsečíky těchto přímek a mající O průměrem. Jest ellipsou neb hyperbolou dle toho, leží-li body (OA) a (OB) po různých či na téže straně bodu (OQ) , kdež přímka Q vedena bodem (AB) rovnoběžně s X . Parabolou jest kuželosečka vyšetřovaná, je-li $O \parallel A$ neb $O \parallel B$.

Nyní přistupme k vytčené úloze, t. j. hledejme v nárysně v (obr. 2.) meridián rotačního tělesa vytvářeného otáčením dvojiny přímek daných v rovině $q \parallel X$ tak, že jejich ideální nárysy

A_2B_2 jsou souměrný k ose Z , jíž zvolme za osu otáčení O . Kružnice R , v níž půdorysna π seče danou plochu, jest dána středem $O_1 \equiv (O\pi)$ a dvojinou imag. bodů ideálně zobrazených stopami a, b přímkou A, B . Konstrukce kružnice R z těchto dat jest známa; třeba jen nad \overline{ab} co průměrem opsati kružnici I a z bodu O_1 opsati žádanou kružnici R tak, aby I kolmo protínala, což se stane pomocí tečny $\overline{O_1t}$ kružnice I . Označme prů-



Obr. 2.

sečík kružnice R s osou X písmenou l ; pak $\overline{O_1l'^2} = \overline{O_1t^2} = \overline{O_1u} \cdot \overline{O_1v}$; ale $\overline{O_1u} = \overline{o_3b_2}$; $\overline{O_1v} = \overline{o_3a_2}$, učiníme-li $\overline{o_3l'} = \overline{O_1l}$, pak $\overline{o_3l'^2} = \overline{o_3a_2} \cdot \overline{o_3b_2}$. Z toho však vzhledem k přímkám A_2, B_2 a e_3 a k právě odvozené větě plyne, že pro veškerý polohy průmětny π (stále kolmé k ose O) vyplní body l' kuželosečku L' , pro níž jest e_3 průměrem. [V obr. 2. nekreslena.]

Geom. místo bodu l jest však k L' affinní, o_3 a O_1 jsou sdružené body a N , nárysna stopa roviny ϱ , jest příslušná osa affinity. I patrně z toho, že hledaný meridián L vyplněný body l jest kuželosečka o ose O a hledaná rotační plocha nepřímkovou plochou 2. stupně.

Tvar křivky meridiánové závisí pouze od trojúhelníka $1'2'3'$, jehož strany jsou přímky A_2, B_2, ϱ_3 . (V obr. 2. bod $3'$ je úběžný, ježto $B_2 \parallel \varrho_3$.) Úhel sevřený přímkami $A_2 B_2$ buď roven 2α a odchylka osy O od roviny ϱ , jeví se v úhlu přímek $B_2 \varrho_3$, buď rovna β . Z obr. 2. patrně, že pro $\alpha > \beta$ vytváří se rotač. ellipsoid. Týž přechází v kouli, hově-li úhly α a β rovnici

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{2}{\sin 2\beta} . \quad (1)$$

neboť pak body 1, 2, 3 sdružené k $1'2'3'$ v prve uvažované affinitě leží na kružnici. Je-li β menší než kořen β_0 rovnice (1) — pro dané α — vytváří se ellipsoid vejčitý, pro $\beta > \beta_0$ ellipsoid sploštělý.

Je-li konečně $\alpha < \beta$, vytváří se uvažovanou rotací dvojdílný hyperboloid a pro $\alpha = \beta$ paraboloid, kterýž případ v obr. 2. nakreslen.

Úvod do vektorové analýzy.

Napsal řed. Ant. Libický.

(Pokračování.)

Reciprokální soustava vektorů. Soustava vektorů $\mathbf{a}^{-1}, \mathbf{b}^{-1}, \mathbf{c}^{-1}$, daných vzorci (163^a), slove *soustavou reciprokální* ku $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$. Sluší připomenouti, že vektory $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ nesmí býti konplanární; kdyby totiž vektory ty byly konplanární, rovnal by se společný jmenovatel zlomků na pravé straně vzorců (163^a) nulle, ježto hodnota skalárního součinu tří konplanárních vektorů jest nulla.

O soustavě vektorů $\mathbf{a}^{-1}, \mathbf{b}^{-1}, \mathbf{c}^{-1}$, reciprokálních k vektorům $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$, lze dokázat tyto věty: