

Zbyněk Nádeník

Zobecnění Guldinových pravidel

Časopis pro pěstování matematiky, Vol. 88 (1963), No. 3, 311--316

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/117464>

Terms of use:

© Institute of Mathematics AS CR, 1963

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

ZOBEČNĚNÍ GULDINOVÝCH PRAVIDEL

ZBYNĚK NÁDENÍK, Praha

(Došlo dne 29. prosince 1961)

Pro integrál střední křivosti, povrch a objem tělesa ohraničeného obálkou jednoparametrového systému konvexních válcových ploch jsou odvozeny vzorce analogické Guldinovým formulím.

Úvod. Podržujeme všechna označení, pojmenování a předpoklady z úvodu k práci [1]. Pro integrál střední křivosti M a povrch O obálky S jednoparametrového systému konvexních válcových ploch s opěrnou funkcí $h(\alpha, \gamma)$ a pro objem V tělesa ohraničeného plochou S (která je homeomorfní s torem) byly nalezeny vzorce (viz (*), (1) a (6) v [1])

$$\begin{aligned}
 (*) \quad M &= \pi \int_c ds - \int_0^a \int_0^{2\pi} h \cos \gamma \, d\gamma \, d\alpha, \\
 O &= \int_c L \, ds - \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^{2\pi} \left\{ 2h^2 - \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 - w^2 \right\} \cos \gamma \, d\gamma \, d\alpha, \\
 V &= \int_c F \, ds - \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left\{ h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 - w^2 \right\} \cos \gamma \, d\gamma \, d\alpha.
 \end{aligned}$$

Pro každé $\alpha \in \langle 0, a \rangle$ nechť $T_1(\alpha)$ resp. $T_2(\alpha)$ resp. $T_3(\alpha)$ znamená těžiště křivosti normálního řezu $\kappa(\alpha)$ obalové válcové plochy $A(\alpha)$ normální rovinou $\nu(\alpha)$ základní křivky C v jejím bodě $P(\alpha)$ resp. těžiště křivky $\kappa(\alpha)$ resp. těžiště oblasti $\mathcal{B}(\alpha)$ ohraničené čarou $\kappa(\alpha)$.

Věta 1. *Leží-li bod T_1 resp. T_2 resp. T_3 pro každé $\alpha \in \langle 0, a \rangle$ na binormále v bodě P křivky C , je*

$$\begin{aligned}
 M &= \pi \int_c ds \quad \text{resp.} \quad O = \int_c L \, ds + \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^{2\pi} w^2 \cos \gamma \, d\gamma \, d\alpha \\
 \text{resp.} \quad V &= \int_c F \, ds + \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) w^2 \cos \gamma \, d\gamma \, d\alpha.
 \end{aligned}$$

Je-li základní křivka C kružnice a normální řez $\kappa(\alpha)$ neproměnná křivka pevně spjatá s průvodním trojhranem křivky C při měnícím se $\alpha \in \langle 0, a \rangle$, pak podle (4) z úvodu

v [1] je $w = 0$, takže ve vzorcích z věty 1 vymizí dvojnásobné integrály a vzorce přejdou v GULDINOVY formule.

Věta 2. *Nechť charakteristiky všech válcových ploch $\Lambda(\alpha)$ jsou rovinné křivky. Pak přímka procházející bodem $T_i(\alpha)$ rovnoběžně s povrchovými přímkami válcové plochy $\Lambda(\alpha)$ vytvoří při měnícím se $\alpha \in \langle 0, a \rangle$ a každém $i = 1, 2, 3$ rozvinutelnou plochu.*

Splňují-li ještě hrany rozvinutelných ploch z věty 2 – označme je C_1, C_2, C_3 – požadavky kladené za základní křivku C v úvodu v [1], můžeme kteroukoliv z nich vzít za základní křivku C a uvědomíme-li si ještě, že podle (1,2) z [1] předpoklad z věty 2 znamená $\partial w(\alpha, \gamma)/\partial \gamma = 0$ pro všechna $\alpha \in \langle 0, a \rangle$, plyne snadno z věty 1, že $M = \int_{C_1} \pi \, ds_1$, $O = \int_{C_2} L \, ds_2$, $V = \int_{C_3} F \, ds_3$; ds_i znamená ovšem diferenciál oblouku křivky C_i ($i = 1, 2, 3$).

1. Důkaz věty 1. Zvolme v rovině $v(\alpha)$ soustavu pravoúhlých souřadnic x, y tak, že osa x je v hlavní normále a osa y v binormále křivky C a orientujme je souhlasně s vektory $n(\alpha)$ a $b(\alpha)$. Pro souřadnice x_i, y_i bodu $T_i(\alpha)$ ($i = 1, 2, 3$) platí:

$$(1,1) \quad x_1 = \frac{1}{2\pi} \int_{\kappa} x \cdot \frac{1}{r} \cdot d\sigma, \quad y_1 = \frac{1}{2\pi} \int_{\kappa} y \cdot \frac{1}{r} \cdot d\sigma,$$

$$(1,2) \quad x_2 = \frac{1}{L} \int_{\kappa} x \, d\sigma, \quad y_2 = \frac{1}{L} \int_{\kappa} y \, d\sigma,$$

$$(1,3) \quad x_3 = \frac{1}{F} \int_{\mathcal{B}} X \, d\varrho, \quad y_3 = \frac{1}{F} \int_{\mathcal{B}} Y \, d\varrho;$$

zde

$$(1,4) \quad x = h(\alpha, \gamma) \cos \gamma - \frac{\partial h(\alpha, \gamma)}{\partial \gamma} \sin \gamma, \quad y = h(\alpha, \gamma) \sin \gamma + \frac{\partial h(\alpha, \gamma)}{\partial \gamma} \cos \gamma$$

jsou souřadnice bodu křivky $\kappa(\alpha)$, $r = h + \partial^2 h / \partial \gamma^2$ její poloměr křivosti a $d\sigma = r \, d\gamma$ diferenciál jejího oblouku. Dále je $X = tx, Y = ty$,

$$d\varrho = \left(\frac{\partial X}{\partial t} \frac{\partial Y}{\partial \gamma} - \frac{\partial X}{\partial \gamma} \frac{\partial Y}{\partial t} \right) d\gamma \, dt = th \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) d\gamma \, dt, \quad \text{kde } t \in \langle 0, 1 \rangle;$$

je-li počátek $P(\alpha)$ bodem oblasti \mathcal{B} , jsou X, Y souřadnice bodu z oblasti \mathcal{B} a $d\varrho$ plošný element oblasti \mathcal{B} .

Při výpočtu souřadnic x_i, y_i ($i = 1, 2, 3$) budeme užívat elementárních partiálních integrací a okolnosti, že funkce $h(\alpha, \gamma)$ je periodická v argumentu γ s periodou 2π . Z (1,1) tak plyne

$$(1,5) \quad x_1 = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \left(h \cos \gamma - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma \right) d\gamma = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} h \cos \gamma \, d\gamma,$$

a dále z (1,2) dostaneme

$$\begin{aligned} x_2 &= \frac{1}{L} \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(h \cos \gamma - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma \right) d\gamma = \\ &= \frac{1}{L} \int_0^{2\pi} \left\{ h \left(h \cos \gamma - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma \right) - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \cos \gamma - h \sin \gamma \right) + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \cos \gamma \right\} d\gamma, \end{aligned}$$

takže

$$(1,6) \quad x_2 = \frac{1}{2L} \int_0^{2\pi} \left\{ 2h^2 - \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right\} \cos \gamma d\gamma.$$

Podobně z (1,3) plyne

$$\begin{aligned} x_3 &= \frac{1}{3F} \int_0^{2\pi} h \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(h \cos \gamma - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma \right) d\gamma = \\ &= \frac{1}{3F} \int_0^{2\pi} \left\{ h^2 \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \cos \gamma + \frac{1}{2} h^2 \left[\left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} + \frac{\partial^3 h}{\partial \gamma^3} \right) \sin \gamma + \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \cos \gamma \right] \right\} d\gamma. \end{aligned}$$

Avšak

$$\begin{aligned} \int_0^{2\pi} h^2 \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma d\gamma &= \int_0^{2\pi} \left[2h \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 + h^2 \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right] \cos \gamma d\gamma, \\ \int_0^{2\pi} h^2 \frac{\partial^3 h}{\partial \gamma^3} \sin \gamma d\gamma &= - \int_0^{2\pi} \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \left(2h \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma + h^2 \cos \gamma \right) d\gamma = \\ &= - \int_0^{2\pi} \left\{ - \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma + h \cos \gamma \right) + h^2 \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \cos \gamma \right\} d\gamma = \\ &= \int_0^{2\pi} \left\{ 3 \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} + h \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 - h^2 \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right\} \cos \gamma d\gamma. \end{aligned}$$

Tedy úhrnem

$$(1,7) \quad x_3 = \frac{1}{2F} \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left\{ h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right\} \cos \gamma d\gamma.$$

Za předpokladu z věty 1 je $x_1 = 0$ resp. $x_2 = 0$ resp. $x_3 = 0$ pro všechna $\alpha \in \langle 0, a \rangle$ a z (1,5)–(1,7) a (*) plynou ihned vzorce uvedené ve větě 1.

2. Důkaz věty 2. Zcela podobně jako v odst. 1 se zjistí, že

$$(2,1) \quad y_1 = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} h \sin \gamma d\gamma,$$

$$(2,2) \quad y_2 = \frac{1}{2L} \int_0^{2\pi} \left\{ 2h^2 - \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right\} \sin \gamma d\gamma,$$

$$(2,3) \quad y_3 = \frac{1}{2F} \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left\{ h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right\} \sin \gamma d\gamma.$$

Přímka $p_i(\alpha)$ procházející bodem $T_i(\alpha)$ rovnoběžně s povrchovými přímkami válcové plochy $A(\alpha)$ má parametrický popis

$$\mathbf{x} = \mathbf{r}(\alpha) + \lambda \mathbf{t}(\alpha) + x_i(\alpha) \mathbf{n}(\alpha) + y_i(\alpha) \mathbf{b}(\alpha), \quad \lambda \in (-\infty, \infty)$$

a při měnícím se $\alpha \in \langle 0, a \rangle$ vytváří rozvinutelnou plochu tehdy a jen tehdy, když

$$(2,4) \quad kx_i + \frac{dy_i}{d\alpha} = 0$$

($i = 1, 2, 3$; $\mathbf{r}, \mathbf{t}, \mathbf{n}, \mathbf{b}$ a $k = k(\alpha)$) je definováno v úvodu v [1]).

Při dalších výpočtech budeme zase užívat parciálních integrací spolu s periodicitou funkce $h(\alpha, \gamma)$ a definice funkce $w(\alpha, \gamma)$ z (4) v úvodu v [1], na což nebudeme v jednotlivých případech upozorňovat.

Podle (1,5) a (2,1) je

$$\pi \left(kx_1 + \frac{dy_1}{d\alpha} \right) = \int_0^{2\pi} \left(-k \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma + \frac{\partial h}{\partial \alpha} \sin \gamma \right) d\gamma = - \int_0^{2\pi} w \cos \gamma \sin \gamma d\gamma,$$

takže pro $i = 1$ platí (2,4) tehdy a jen tehdy, když

$$(2,5) \quad \int_0^{2\pi} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \sin^2 \gamma d\gamma = 0.$$

Z (1,6) a (2,2) plyne vzhledem k $L = \int_0^{2\pi} h d\gamma$:

$$\begin{aligned} L \left(kx_2 + \frac{dy_2}{d\alpha} \right) &= -k \int_0^{2\pi} \left(2h \frac{\partial h}{\partial \gamma} - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \sin \gamma d\gamma + \\ &+ \int_0^{2\pi} \left(2h \frac{\partial h}{\partial \alpha} - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma \partial \alpha} \right) \sin \gamma d\gamma - y_2 \int_0^{2\pi} \frac{\partial h}{\partial \alpha} d\gamma = \\ &= \int_0^{2\pi} \left(-2hw \cos \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma \right) \sin \gamma d\gamma + y_2 \int_0^{2\pi} \left(w \cos \gamma + k \frac{\partial h}{\partial \gamma} \right) d\gamma = \\ &= \int_0^{2\pi} \left(-2hw \cos \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma - \frac{\partial h}{\partial \gamma} w \sin \gamma \right) \sin \gamma d\gamma + y_2 \int_0^{2\pi} w \cos \gamma d\gamma = \\ &= \int_0^{2\pi} \left\{ -2hw \cos \gamma \sin \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma \sin \gamma + \right. \\ &\left. + h \left(\frac{\partial w}{\partial \gamma} \sin^2 \gamma + 2w \cos \gamma \sin \gamma \right) \right\} d\gamma - y_2 \int_0^{2\pi} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \sin \gamma d\gamma; \end{aligned}$$

užijeme-li ještě (1,4), snadno nahlédneme, že pro $i = 2$ platí (2,4) tehdy a jen tehdy, když

$$(2,6) \quad \int_0^{2\pi} (y - y_2) \frac{\partial w}{\partial \gamma} \sin \gamma d\gamma = 0.$$

Podle (1,6) a (2,3) je vzhledem k $F' = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \{h^2 - (\partial h / \partial \gamma)^2\} d\gamma$:

$$\begin{aligned}
 F\left(kx_3 + \frac{dy_3}{d\alpha}\right) &= -k \int_0^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} + \frac{\partial^3 h}{\partial \gamma^3} \right) \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] + \right. \\
 &+ \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(h \frac{\partial h}{\partial \gamma} + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left. \right\} \sin \gamma d\gamma + \int_0^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} \left(\frac{\partial h}{\partial \alpha} + \frac{\partial^3 h}{\partial \gamma^2 \partial \alpha} \right) \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] + \right. \\
 &+ \left. \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(h \frac{\partial h}{\partial \alpha} + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma \partial \alpha} \right) \right\} \sin \gamma d\gamma - y_3 \int_0^{2\pi} \left(h \frac{\partial h}{\partial \alpha} - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma \partial \alpha} \right) d\gamma = \\
 &= - \int_0^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] \left(w \cos \gamma + \frac{\partial^2 w \cos \gamma}{\partial \gamma^2} \right) + \right. \\
 &+ \left. \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(hw \cos \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w \cos \gamma}{\partial \gamma} \right) \right\} \sin \gamma d\gamma - y_3 \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \frac{\partial h}{\partial \alpha} d\gamma.
 \end{aligned}$$

Oba poslední integrály vyjádříme ještě jinak. Pro druhý dostaneme, užitíme-li v závěru (1,4):

$$\begin{aligned}
 \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \frac{\partial h}{\partial \alpha} d\gamma &= \int_0^{2\pi} \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(-w \cos \gamma + k \frac{\partial h}{\partial \gamma} \right) d\gamma = \\
 &= \int_0^{2\pi} \left\{ -hw \cos \gamma - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \left(-\frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma + w \sin \gamma \right) \right\} d\gamma = \\
 &= \int_0^{2\pi} \left\{ -hw \cos \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma + h \left(\frac{\partial w}{\partial \gamma} \sin \gamma + w \cos \gamma \right) \right\} d\gamma = \int_0^{2\pi} y \frac{\partial w}{\partial \gamma} d\gamma.
 \end{aligned}$$

První ze zmíněných integrálů upravíme takto:

$$\begin{aligned}
 &\int_0^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] \left(w \cos \gamma + \frac{\partial^2 w \cos \gamma}{\partial \gamma^2} \right) + \right. \\
 &+ \left. \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left(hw \cos \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w \cos \gamma}{\partial \gamma} \right) \right\} \sin \gamma d\gamma = \\
 &= \int_0^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] w \cos \gamma \sin \gamma - \right. \\
 &- \left. \left(\frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma - w \sin \gamma \right) \left[\left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \frac{\partial h}{\partial \gamma} \sin \gamma + \frac{1}{2} \left(h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right) \cos \gamma \right] + \right. \\
 &+ \left. \left(h + \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right) \left[hw \cos \gamma \sin \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \left(\frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma - w \sin \gamma \right) \sin \gamma \right] \right\} d\gamma = \\
 &= \int_0^{2\pi} \left\{ \left[2h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 + h \frac{\partial^2 h}{\partial \gamma^2} \right] w \cos \gamma \sin \gamma - \frac{1}{2} \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos^2 \gamma \right\} d\gamma = \\
 &= \int_0^{2\pi} \left\{ \left[2h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] w \cos \gamma \sin \gamma - \right.
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& - \frac{\partial h}{\partial \gamma} \left[\frac{\partial h}{\partial \gamma} w \cos \gamma \sin \gamma + h \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma \sin \gamma + hw (\cos^2 \gamma - \sin^2 \gamma) \right] - \\
& - \frac{1}{2} \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos^2 \gamma \Big\} d\gamma = \int_0^{2\pi} \left\{ 2h^2 w \cos \gamma \sin \gamma - h \frac{\partial h}{\partial \gamma} \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos \gamma \sin \gamma + \right. \\
& + \frac{1}{2} h^2 \left[\frac{\partial w}{\partial \gamma} (\cos^2 \gamma - \sin^2 \gamma) - 4w \cos \gamma \sin \gamma \right] - \frac{1}{2} \left[h^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial \gamma} \right)^2 \right] \frac{\partial w}{\partial \gamma} \cos^2 \gamma \Big\} d\gamma = \\
& = - \int_0^{2\pi} \frac{1}{2} \left(h \sin \gamma + \frac{\partial h}{\partial \gamma} \cos \gamma \right)^2 \frac{\partial w}{\partial \gamma} d\gamma = - \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} y^2 \frac{\partial w}{\partial \gamma} d\gamma ;
\end{aligned}$$

v závěru jsme zase užili (1,4). Spojením všech výsledků dostaneme, že při $i = 3$ platí (2,4) tehdy a jen tehdy, když

$$(2,7) \quad \int_0^{2\pi} \left(\frac{1}{2} y^2 - y y_3 \right) \frac{\partial w}{\partial \gamma} d\gamma = 0 .$$

Předpoklad z věty 2 znamená $\partial w / \partial \gamma = 0$ (viz závěr úvodu), takže z relací (2,5) až (2,7), které jsou ekvivalentní s (2,4), plyne ihned správnost věty 2.

Literatura

- [1] Z. Nádeník: Über das Volumen des Körpers, dessen Randfläche die Enveloppe einer einparametrischen Familie von konvexen Zylinderflächen ist. Čas. pro přest. mat. 88 (1963), 200—208.

Резюме

ОБОБЩЕНИЕ ТЕОРЕМ ГУЛЬДИНА

ЗВЫНЕК НАДЕНИК (Zbyněk Nádeník), Прага

Для замкнутых огибающих однопараметрической системы выпуклых цилиндрических поверхностей, изучаемых в работе [1], доказаны некоторые формулы, которые содержат в качестве очень специального случая хорошо известные теоремы Гульдина.

Zusammenfassung

DIE VERALLGEMEINERUNG DER GULDINSCHEN REGELN

ZBYNĚK NÁDENÍK, Praha

Man beweist für die in der Arbeit [1] untersuchte geschlossene Enveloppe einer einparametrischen Familie von konvexen Zylinderflächen einige Formeln, welche die wohlbekanntenen Guldinschen Regeln als einen sehr speziellen Fall enthalten.