

Karel Petr

Dvě poznámky ku speciálnímu případu problému tří těles

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 47 (1918), No. 4-5, 268--273

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/109398>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1918

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

Vzhledem k okolnosti, že příslušné přímky spojující body stupnice P s bodem $\xi = 1$, $\eta = 0$ ($f_2 = 0$) tvoří tu svazek paprskový, který mohl býti předem narysován, odpadá tu, při pracování s tabulkou, užívání pomocné přímky, a příslušné veličiny se určují jako na nomogrammu obyčejném, Cartesiovém.

Dvě poznámky ku speciálnímu případu problému tří těles.

I.

Od K. Petra.

Speciálním případem problému tří těles, o nějž jde, zabýval se V. V. Heinrich ve článku „Příspěvek k theorii Darwinových oscilujících satellitů“, Časopis pro pěstování mathem. a fysiky, 42, 1913, str. 175. a násl. Tu se pokusil rozšířiti některé známé již výsledky platné za předpokladu $e = 0$ (e jest excentrita elliptických drah prvých dvou základních těles) i pro případ $e > 0$. Pisateli těchto řádků zaslány resp. vysloveny byly z různých stran námitky proti výkladům a postupu V. V. Heinricha v cit. pojednání, jakož i v jeho pojednání v poslední době vydaném a téže věci se týkajícím. O námitkách těchto bude — jak doufám — pojednáno v příštím ročníku Časopisu. Zabývá se však tímto předmětem, dospěl jsem ku přesvědčení, že rovnice, na kterých V. V. Heinrich vyšetřování svá založil, jsou málo vhodné k vytčenému účelu, a snažil jsem se odvoditi jiné východisko, které by dovolovalo pohodlněji a přehledněji řešiti zmíněný problém. Pan V. Nechvíle, kterému jsem rovnice příslušné ústně vyložil, zavedením nové neodvisle proměnné (místo času) přivedl je na tvar zvláště jednoduchý, který může býti velmi užitečný; bez potíží lze z nich činiti zejména důsledky pro pohyb třetího tělesa v okolí libračního centra. Důsledky ty jsou v různých směrech zajímavé, výklad jich bude podán při zevrubném rozboru rovnic Nechvílových.

Buďtež dány tři tělesa 1, 2, 3; prvé dvě o hmotách m_1 , m_2 ; za hmotu třetího dosadíme do rovnic pro problém tří těles $m_3 = 0$. Počátek souřadnic položíme do těžiště systému (t. j.

těžiště těles 1 a 2) a předpokládati budeme, že pohyb všech těles děje se stále v rovině XY . Konečně budeme předpokládati, že souřadnicový systém se otáčí kolem osy Z úhlovou rychlostí ν , kteráž jest funkcí času, mající spojitou derivaci. Pak jsou rovnice problému tří těles, jsou-li x_i, y_i souřadnice tělesa i a r_{ik} vzdálenost tělesa i -tého od k -tého,

$$(x'_1 - \nu y_1)' - \nu(y'_1 + \nu x_1) = \frac{m_2(x_2 - x_1)}{r_{12}^3},$$

$$(y'_1 + \nu x_1)' + \nu(x'_1 - \nu y_1) = \frac{m_2(y_2 - y_1)}{r_{12}^3},$$

$$(x'_2 - \nu y_2)' - \nu(y'_2 + \nu x_2) = \frac{m_1(x_1 - x_2)}{r_{12}^3},$$

$$(y'_2 + \nu x_2)' + \nu(x'_2 - \nu y_2) = \frac{m_1(y_1 - y_2)}{r_{12}^3},$$

$$(x'_3 - \nu y_3)' - \nu(y'_3 + \nu x_3) = \frac{m_1(x_1 - x_3)}{r_{13}^3} + \frac{m_2(x_2 - x_3)}{r_{23}^3},$$

$$(y'_3 + \nu x_3)' + \nu(x'_3 - \nu y_3) = \frac{m_1(y_1 - y_3)}{r_{13}^3} + \frac{m_2(y_2 - y_3)}{r_{23}^3}.$$

Úhlovou rychlost ν volíme stále tak, aby $y_1 = y_2 = 0$. Mimo to položíme k vůli zjednodušení předpokládajíce $x_2 > 0$

$$x_1 = -\frac{rm_2}{m_1 + m_2}, \quad x_2 = \frac{rm_1}{m_1 + m_2}; \quad r_{12} = r.$$

Substitucí touto redukuje se druhá (a čtvrtá rovnice) na rovnici

$$\nu' r + 2\nu r' = 0,$$

ze které

$$\nu = \frac{A}{r^2},$$

kde A jest integrační konstanta; rovnice třetí (a první) pak dává

$$r'' - \nu^2 r = -\frac{m_1 + m_2}{r^2} \quad \text{aneb} \quad r'' = \frac{A^2}{r^3} - \frac{m_1 + m_2}{r^2},$$

což jsou vesměs z prvních počátků mechaniky známé vztahy. V rovnicích 5. a 6. konečně klademe

$$x_3 = rx \quad y_3 = ry.$$

Tak dostaneme po snadném počtu tyto jednoduché rovnice pro

pohyb třetího tělesa

$$rx'' + 2r'x' - \frac{2A}{r}y' - \frac{m_1 + m_2}{r^2}x = -\frac{1}{r^2} \left\{ \frac{m_1(x - a_1)}{r_1^3} + \frac{m_2(x - a_2)}{r_2^3} \right\},$$

$$ry'' + 2r'y' + \frac{2A}{r}x' - \frac{m_1 + m_2}{r^2}y = -\frac{1}{r^2} \left\{ \frac{m_1y}{r_1^3} + \frac{m_2y}{r_2^3} \right\}.$$

Při tom jest

$$a_1 = \frac{-m_2}{m_1 + m_2}, \quad a_2 = \frac{m_1}{m_1 + m_2}$$

a r_1, r_2 vzdálenosti bodu (x, y) od bodů $(a_1, 0), (a_2, 0)$.

Rovnicím získaným lze dáti tento tvar:

$$\begin{aligned} rx'' + 2r'x' - \frac{2A}{r}y' &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial \Omega}{\partial x}, \\ ry'' + 2r'y' + \frac{2A}{r}x' &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial \Omega}{\partial y}. \end{aligned} \tag{I}$$

kde

$$\Omega = m_1 \left(\frac{1}{2} r_1^2 + \frac{1}{r_1} \right) + m_2 \left(\frac{1}{2} r_2^2 + \frac{1}{r_2} \right).$$

Rovnice takto odvozené mají tu velikou výhodu, že Ω v nich se nacházející závisí toliko na neznámých funkcích x, y a nikoliv již na čase. Při tom jest r známá funkce času; jest totiž (viz Seydler, Mechanika, I., str. 99.):

$$r = a(1 - e \cos E), \quad E - e \sin E = \mu t + M_0. \quad *)$$

Užijí rovnic (I) toliko ku odvození partikulárných integrálů Lagrangeových; ty dostaneme, tážeme-li se, mají-li rovnice (I) integrály tvaru

$$x = \alpha, \quad y = \beta; \quad \alpha, \beta \text{ konstanty.}$$

*) Mezi konstantami A, μ, e, a jsou tyto vztahy:

$$a^4 \mu^2 (1 - e^2) = A^2, \quad a^3 \mu^2 = m_1 + m_2.$$

Volíme-li jednotku hmoty tak, že $m_1 + m_2 = 1$, jest $a^3 \mu^2 = 1$, $A^2 = a(1 - e^2)$; místo A užito jest za tohoto předpokladu v následující poznámce p. Nechvíle značky c .

Dosazením do rovnic (I) vidíme, že jest v tomto případě nutně

$$\frac{\partial \Omega(\alpha, \beta)}{\partial \alpha} = 0, \quad \frac{\partial \Omega(\alpha, \beta)}{\partial \beta} = 0.$$

Řešením těchto dvou rovnic o dvou neznámých dostaneme 5 bodů, t. zv. pět libračních center Lagrangeových. Postup, který lze tady použít, jest úplně totožný se známým postupem při $e = 0$ a netřeba jej podrobněji vykládati.

II.

Od V. Nechvíle.

Rovnice diferenciální, k nimž dospěl prof. Petr, obsahují vedle periodických koeficientů derivace potenciálu Ω , jenž je formálně zcela týž, jako pro speciální případ, kdy obě tělesa rotují stejnoměrně v kruhu.

Dosáhl toho pokroku substitucí $x_3 = rx$, $y_3 = yr$, jíž mění se pohybující se systém souřadný v systém jiný, rovněž se pohybující, ale takový, že obě hmoty od nully různé zaujmají na nové ose x ové pevné posice. Substitute ta je v podstatě periodickou dilatací.

Laskavost prof. Petra, jenž sdělil mi tento výsledek, umožnila mi jeho rovnice ještě zjednodušiti zavedením nové ne-odvisle proměnné místo času t substitucí Sundmanovou (F. K. Sundman: Mémoire sur le problème des trois corps, Acta Math. sv. 36 str. 105 a n.)

$$dt = r du.$$

Pak lze psáti derivace kterékoliv proměnné

$$\frac{dx}{du} = \frac{dx}{dt} r \quad \frac{d^2x}{du^2} = r^2 \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{1}{r} \frac{dx}{du} \frac{dr}{du}$$

$$\frac{dy}{du} = \frac{dy}{dt} r \quad \frac{d^2y}{du^2} = r^2 \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{1}{r} \frac{dy}{du} \frac{dr}{du}$$

$$\frac{dr}{du} = \frac{dr}{dt} r.$$

Označíme-li derivace dle času tečkami, dle nové neodv. proměnné u čárkami, bude po dosazení za \ddot{x} , \ddot{y} z rovnic (I)

$$\begin{aligned}x'' - \frac{x'r'}{r} &= \ddot{x}r^2 = -2\dot{x}r\dot{r} + 2cy + \frac{1}{r} \frac{\partial \Omega}{\partial x}, \\y'' - \frac{y'r'}{r} &= \ddot{y}r^2 = -2\dot{y}r\dot{r} - 2cx + \frac{1}{r} \frac{\partial \Omega}{\partial y},\end{aligned}$$

a dostaneme tedy $x''r + x'r' - 2cy' = \frac{\partial \Omega}{\partial x}$,

$$y''r + y'r' + 2cx' = \frac{\partial \Omega}{\partial y}.$$

Nová neodvisle proměnná je, jak lze dokázati, excentrickou anomálií, příslušnou elliptickému Keplerovu pohybu dvou našich těles, totiž: $u = E$.

Vzhledem k tomu, že koeficient u $x'r'$ klesl o jednotku, pokusil jsem se dále člen ten odstraniti úplně zavedením jiné neodvisle proměnné v místo času t substitucí obecnější

$$dt = r^\alpha dv,$$

kde α je neurčená konstanta. Pak platí rovnice, označíme-li derivace dle v opět čárkami,

$$x' = r^\alpha \dot{x}, \quad x'' - \alpha \frac{x'r'}{r} = r^{2\alpha} \ddot{x}.$$

$$y' = r^\alpha \dot{y}, \quad y'' - \alpha \frac{y'r'}{r} = r^{2\alpha} \ddot{y},$$

$$r' = r^\alpha \dot{r}.$$

Dosazením za \ddot{x} , \ddot{y} a \dot{x} , \dot{y} dostaneme rovnici

$$x'' - \alpha \frac{x'r'}{r} = r^{2\alpha-1} \left[\frac{1}{r^2} \frac{\partial \Omega}{\partial x} - 2 \frac{x'r'}{r^{2\alpha}} + \frac{2cy'}{r^{\alpha+1}} \right],$$

$$x'' + (2 - \alpha) \frac{x'r'}{r} - 2cr^{\alpha-2} y' = r^{2\alpha-3} \frac{\partial \Omega}{\partial x}$$

a analogickou rovnicí pro y'' . Koeficient u $\frac{x'r'}{r}$ vymizí pro $\alpha = 2$, čímž dostáváme jako výsledek:

$$x'' - 2cy' = r \frac{\partial \Omega}{\partial x},$$

$$y'' + 2cx' = r \frac{\partial \Omega}{\partial y}.$$

Rovnice jsou až na jediný periodický faktor r tytéž jako pro speciální případ, kdy obě tělesa rotují v kruhu. Volíme-li

$$dt = \frac{r^2}{c} dv,$$

dostaneme rovnice, vzhledem k tomu, že $c^2 = a(s^1 - c^2) = p$, kde p je parametr ellipsy

$$x'' - 2y' = \frac{r}{p} \frac{\partial \Omega}{\partial x},$$

$$y'' + 2x' = \frac{r}{p} \frac{\partial \Omega}{\partial y},$$

při čemž v je pravou anomalií a je mezi r , v a p vztah

$$\frac{r}{p} = \frac{1}{1 + e \cos v},$$

takže rovnice mají definitivní tvar

$$\frac{d^2x}{dv^2} - 2 \frac{dy}{dv} = \frac{1}{1 + e \cos v} \frac{\partial \Omega}{\partial x},$$

$$\frac{d^2y}{dv^2} + 2 \frac{dx}{dv} = \frac{1}{1 + e \cos v} \frac{\partial \Omega}{\partial y}.$$

Došli jsme k úplné analogii. Při pohybu v kruhu je ne-
odvisle proměnnou čas, jenž je úhlem rovnoměrné rotace systému,
jako pravá anomalie úhlem nerovnoměrné rotace v pohybu elli-
ptickém.

Několik podrobností k pohybu elliptickému.

• Piše Dr. Jos. Kounovský.

Dán-li pohyb neproměnného útvaru rovinného přímými trajektoriemi dvou bodů útvaru, vytvořuje každý bod roviny při tomto pohybu ellipsu. Pozorujme *mechanické vytvoření ellipsy, určené svými sdruženými průměry, jsou-li oběma základními trajektoriemi elliptického pohybu právě polohy průměrů daných.*

1. Budiž dána elipsa dvěma sdruženými poloprůměry O_1P_1 a O_1P_2 na přímkách m a n (Obr. 1.). Jest tedy především určití trojúhelník MNP , jehož vrchol P opisuje danou ellipsu, pohybují-li se vrcholy M a N resp. po trajektoriích m a n .