

Ladislav Drs

Centrální axonometrie v n -rozměrném prostoru

Časopis pro pěstování matematiky, Vol. 85 (1960), No. 3, 274--290

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/117332>

Terms of use:

© Institute of Mathematics AS CR, 1960

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

CENTRÁLNÍ AXONOMETRIE V n -ROZMĚRNÉM PROSTORU

LADISLAV DRS, Praha

(Došlo dne 26. května 1959)

V článku se vyšetřují vlastnosti axonometrických soustav, tj. vlastnosti středového průmětu souřadnicové soustavy do vlastní nadroviny. Na základě těchto vlastností se pak uvádějí konstrukce axonometrických soustav.

I. ÚVOD

Definice 1. *Souřadnicová soustava v \mathbf{P}^n ¹⁾ je uspořádaná skupina n bodových trojic O, A_i, B_i ($0 \neq A_i \neq B_i \neq O$), přičemž body O, A_i, B_i leží na přímce x_i , rameni soustavy a ramena x_1, x_2, \dots, x_n jsou lineárně nezávislá. Označíme ji $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$.*

Definice 2. *Uspořádaná skupina n bodových trojic O', A'_i, B'_i ($O' \neq A'_i \neq B'_i \neq O'$), přičemž body O', A'_i, B'_i leží na přímce x'_i a přímky x'_1, x'_2, \dots, x'_n lineárně vytvářejí vlastní nadrovinu, je d -konfigurace, přímky x'_1, x'_2, \dots, x'_n jsou ramena této d -konfigurace. Označíme ji $\mathfrak{K}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$.*

Definice 3. *Axonometrická soustava je průmět souřadnicové soustavy z některého bodu, který neleží na žádném rameni soustavy do některé vlastní nadroviny.²⁾ Každá axonometrická soustava je d -konfigurací.*

Vyšetřujeme promítání, při němž se souřadnicová soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ s rameny x_1, x_2, \dots, x_n promítá do axonometrické soustavy $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ s rameny x'_1, x'_2, \dots, x'_n . Pak volbou reálných čísel l_1, l_2, \dots, l_n lze k bodu L , který má v souřadnicové soustavě na rameni x_i souřadnici l_i snadno sestrojiti jeho průmět L' . Ten má na rameni x'_i souřadnici l_i , $i = 1, 2, \dots, n$, neboť souřadnice jsou při promítání invariantní.

Budeme se dále zabývat otázkou, kdy je daná d -konfigurace průmětem některé souřadnicové soustavy shodné s danou souřadnicovou soustavou. Důkazy známých vět budeme uvádět jen tam, kde jsou potřebné pro další úvahy.

¹⁾ \mathbf{P}^n ($n \geq 3$) je n -rozměrný rozšířený eukleidovský prostor.

²⁾ Mluvíme-li o průmětu, předpokládáme, že střed promítání neleží v průmětně.

Jsou-li v souřadnicové soustavě $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ body B_1, B_2, \dots, B_n nevlastní, nazveme ji „normalisovanou soustavou“.³⁾

Věta 1. *Nechť v d -konfiguraci $\mathfrak{R}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ jsou A'_1, A'_2, \dots, A'_n nevlastní body. Pak tato konfigurace je průmětem souřadnicové soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodně s danou normalisovanou soustavou $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ právě tehdy, když simplex $\mathfrak{U} = \{A_1, A_2, \dots, A_n\}$, $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ jsou podobné.⁴⁾*

Důkaz. Podmínka je nutná. Nechť daná konfigurace \mathfrak{R}^n je průmětem souřadnicové soustavy \mathfrak{S}^n shodně se soustavou $\mathfrak{S}^{n'}$ z bodu C . Body A_1, A_2, \dots, A_n pak leží v nadrovině $\gamma \parallel \pi$, $C \in \gamma$.⁵⁾ Dále jest $x_i \parallel CB_i$, takže průsečíky A_i, B'_i přímek x_i, CB_i , $i = 1, 2, \dots, n$, s nadrovinami γ, π jsou vrcholy podobných simplexů $\mathfrak{U} = \{A_1, A_2, \dots, A_n\}$, $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$; tedy i simplex \mathfrak{U} , \mathfrak{B}' jsou podobné.

Podmínka je dostačující. Nechť \mathfrak{U} , \mathfrak{B}' jsou podobné simplex \mathfrak{U} . Modul jejich podobnosti budiž m .⁶⁾

K simplexu $\{O', A'_1, A'_2, \dots, A'_n\}$ stanovíme podobný simplex $\{C, B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ a tím určíme dvojnásobně bod C . Na přímce $O'C$ stanovíme (opět dvojnásobně) bod O tak, aby platilo $CO = m \cdot CO'$. Sestrojíme přímku x_i , $O \in x_i \parallel CB'_i$, její průsečík s nadrovinou γ , $C \in \gamma \parallel \pi$ označíme A_i , její nevlastní bod B_i , $i = 1, 2, \dots, n$. Simplex $\mathfrak{U} = \{A_1, A_2, \dots, A_n\}$ je shodný se simplexem $\mathfrak{U}' = \{A'_1, A'_2, \dots, A'_n\}$ a souřadnicová soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ takto vzniklá je shodná se soustavou $\mathfrak{S}^{n'}$ a jejím průmětem z bodu C do nadroviny π je právě $\mathfrak{S}^{n'}$.

Definice 4. Jakoukoli část některé d -konfigurace nazveme *částičnou konfigurací*.

Poučka 1. *Nechť je dána částičná konfigurace $\mathfrak{K} = \{O', A'_1, B'_1, A'_2, B'_2\}$ ⁷⁾ s nevlastními body A'_1, A'_2 , a dále normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$. Pak existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n , která je průmětem souřadnicové soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodně se $\mathfrak{S}^{n'}$.*

Důkaz. a) Budiž $n = 3$. Je-li $x'_1 = O'A'_1 \neq x'_2 = O'A'_2$ určíme v rovině $x'_1x'_2$ simplex $\mathfrak{B}^3 = \{B'_1, B'_2, B'_3\}$ podobný simplexu $\mathfrak{U}^3 = \{A_1, A_2, A_3\}$. Přímka $O'B'_3 = x'_3$ je určena dvojnásobně. Její nevlastní bod budiž A'_3 . Pak je $\{O', A'_i, B'_i\}_1^3$ hledaná axonometrická soustava. Je-li $x'_1 = x'_2$, sestrojme simplex \mathfrak{B}^3

³⁾ V práci [7] tzv. „normalisovaná desarguesovská konfigurace“.

⁴⁾ Viz [7] věta 1, [8] věta 8, 2, [12] str. 104.

⁵⁾ π značí pevnou vlastní nadrovinu. Písmeny malé řecké abecedy označujeme nadrovinu.

⁶⁾ Modul podobnosti dvou simplexů $\mathfrak{U}_1, \mathfrak{U}_2$ je m , platí-li pro délky d_1, d_2 odpovídajících si úseček $d_2 = md_1$.

⁷⁾ Zápís znamená, že existuje d -konfigurace $\{O^*, A_i^*, B_i^*\}_1^n$ tak, že $O^* = O', A_1^* = A'_1, B_1^* = B'_1, A_2^* = A'_2, B_2^* = B'_2$. Analogicky při dalších zápisech částičných konfigurací.

podobný \mathfrak{U}^3 v libovolné rovině $\varrho \supset x'_1$. Vezmeme-li za x'_3 libovolnou z přímek vzniklých otáčením přímky $O'B'_3$ kolem x'_1 a za A'_3 její nevlastní bod, pak je $\{O', A'_i, B'_i\}_1^3$ hledaná axonometrická soustava. Bod C simplexu $\{C, B'_1, B'_2, B'_3\}$ podobného simplexu $\{O', A'_1, A'_2, A'_3\}$ je středem promítání, z něhož se normalisovaná soustava $\{O, A_i, B_i\}_1^3$ shodná se soustavou $\{O', A'_i, B'_i\}_1^3$ (a jejíž konstrukce je uvedena v důkazu věty 1) promítá do $\{O', A'_i, B'_i\}_1^3$.

b) Podle a) sestrojíme axonometrickou soustavu $\mathfrak{S}^{3'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$, střed promítání C a normalisovanou soustavu $\mathfrak{S}^3 = \{O, A_i, B_i\}_1^3$, promítající se z C do $\mathfrak{S}^{3'}$. Soustavu rozšíříme na normalisovanou soustavu $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodnou s danou soustavou \mathfrak{S}^n . Pak promítneme \mathfrak{S}^n z bodu C do libovolné nadroviny ϱ , která obsahuje výchozí částečnou konfiguraci \mathfrak{f} a neobsahuje bod C . Průmětem soustavy \mathfrak{S}^n z bodu C je hledaná axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n \supset \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$.

Poučku lze dokázat ještě jiným způsobem při němž provádíme konstrukce pouze v prostoru \mathbf{P}^{n-1} . Podle a) platí poučka pro $n = 3$. Nechť platí pro $m = n - 1$. Simplex $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_{n-1}\}$ je podobný simplexu $\{A'_1, A'_2, \dots, A'_{n-1}\}$. V nadrovině $\pi \supset \{O', A'_i, B'_i\}_1^{n-1}$ sestrojíme způsobem, který bude dále uveden, bod B'_n tak, aby simplex $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$, $\{A'_1, A'_2, \dots, A'_n\}$ byly podobné. Položme $x'_n = O'B'_n$ a dále označme A'_n nevlastní bod přímky x'_n . Pak je konfigurace $\{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ axonometrickou soustavou. Otáčíme-li v π přímku $B'_n B'_{n-1}$ kolem podprostoru $\langle B'_1, B'_2, \dots, B'_{n-2} \rangle$, pak vznikne regulus \mathbf{R} kvadratické variety. Body B'_{n-1}, B'_n se otáčejí po kružnicích b'_{n-1}, b'_n . Každá z povrchových přímek kuželové plochy $\langle O', b'_{n-1} \rangle$ může být vybrána za přímku x'_{n-1} . Protíná-li takto zvolená přímka x'_{n-1} kružnici b'_{n-1} v bodě B'_{n-1} , pak přímka regulu \mathbf{R} jdoucí bodem B'_{n-1} protíná kružnici b'_n v bodě B'_n , takže $x'_n = O'B'_n$. Tím je určen simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ podobný simplexu $\{A_1, A_2, \dots, A_n\}$ a podle věty 1 je vskutku $\{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ axonometrickou soustavou, která je průmětem určité souřadnicové soustavy $\{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodné s $\{O', A'_i, B'_i\}_1^n$.

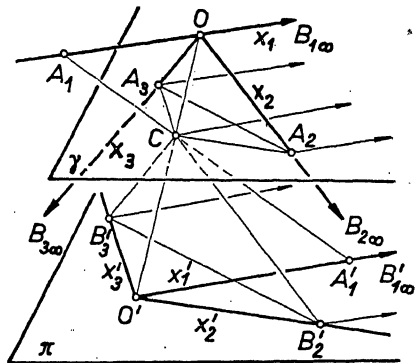
Poučka 2. Nechť je $2 \leq m < n$. Nechť je dána částečná konfigurace $\mathfrak{f} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^m$ s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_m a normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^{n*} = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ taková, že simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_m\}$, $\mathfrak{A}' = \{A'_1, A'_2, \dots, A'_m\}$ jsou podobné. Pak existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n , která je průmětem soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodné se \mathfrak{S}^{n*} .

Důkaz. Podle věty 1 existuje střed C a soustava $\mathfrak{S}^m = \{O, A_i, B_i\}_1^m$ shodná se $\mathfrak{S}^{m*} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^m$ taková, že průmět \mathfrak{S}^m z C do $(m - 1)$ -roviny částečné konfigurace \mathfrak{f} je právě \mathfrak{f} . Soustavu \mathfrak{S}^m rozšíříme na soustavu $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodnou s danou soustavou \mathfrak{S}^n . Promítneme-li \mathfrak{S}^n z bodu C do libovolné nadroviny ϱ , která obsahuje konfiguraci \mathfrak{f} a neobsahuje bod C , získáme hledanou axonometrickou soustavu $\mathfrak{S}^{n'}$.

Poučka 3. Necht je dána částečná konfigurace $\mathfrak{K} = \{O', A'_1, A'_2, A'_3\}$ s nevlastními body A'_1, A'_2, A'_3 , dále normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ a necht je $\sphericalangle A'_1 O' A'_3 \neq \sphericalangle A'_1 A'_2 A'_3$. Pak existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}' = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n , která je průmětem soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodné se \mathfrak{S}^n .

Důkaz. a) $n = 3$. Je-li $\sphericalangle A'_1 A'_2 A'_3 \neq \sphericalangle A'_1 O' A'_3$ a pohybují-li se první dva vrcholy simplexu $\{B'_1, B'_2, B'_3\}$ podobného simplexu $\{A'_1, A'_2, A'_3\}$ v rovině $\langle O', A'_1, A'_2, A'_3 \rangle$ po přímkách x'_1, x'_2 , pohybuje se třetí vrchol po elipse e se středem O . Průsečíky elipsy e s přímkou x'_3 stanoví dvě polohy trojúhelníka $B'_1 B'_2 B'_3$ podobného s $A'_1 A'_2 A'_3$, majícího vrchol B'_3 na x'_3 . Odtud plyne podle věty 1 důkaz.

b) Podle a) sestrojíme axonometrickou soustavu $\mathfrak{S}' = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$, střed promítání C a normalisovanou soustavu $\mathfrak{S}^3 = \{O, A_i, B_i\}_1^3$, která se z C promítá do \mathfrak{S}' . Soustavu \mathfrak{S}^3 rozšíříme na normalisovanou soustavu \mathfrak{S}^n shodnou se \mathfrak{S}^3 . Pak promítneme \mathfrak{S}^n z bodu C do libovolné nadroviny ρ , která obsahuje částečnou konfiguraci \mathfrak{K} a neobsahuje bod C . Průmětem soustavy \mathfrak{S}^n z C je hledaná axonometrická soustava $\mathfrak{S}' = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$.



Obr. 1.

Věta 2. Necht je dána d -konfigurace $\mathfrak{K}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π s nevlastními body $B'_1, B'_2, \dots, B'_k, A'_{k+1}, A'_{k+2}, \dots, A'_n$, $1 \leq k < n$ a normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$. Potom je konfigurace \mathfrak{K}^n průmětem souřadnicové soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ shodné se \mathfrak{S}^n právě tehdy, když simplex $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_k, A'_{k+1}, A'_{k+2}, \dots, A'_n\}$ a $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ jsou podobné a když dále platí $O'A'_1 : O'A'_1 = O'A'_2 : O'A'_2 = \dots = O'A'_k : O'A'_k = m$, kde m je modul podobnosti obou simplexů.

Důkaz. (Obr. 1.) Podmínky jsou nutné. Necht je \mathfrak{K}^n průmět normalisované soustavy \mathfrak{S}^n shodné se \mathfrak{S}^n z bodu C . Pak z věty 1 plyne, že simplex $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_k, A'_{k+1}, A'_{k+2}, \dots, A'_n\}$, $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ jsou podobné. Je-li m modul jejich podobnosti, platí dále $CO : CO' = m$. Protože nevlastním bodům B_1, B_2, \dots, B_k odpovídají nevlastní body B'_1, B'_2, \dots, B'_k platí $x_1 \parallel x'_1, x_2 \parallel x'_2, \dots, x_k \parallel x'_k$ a tedy $OA_1 : O'A'_1 = OA_2 : O'A'_2 = \dots = OA_k : O'A'_k = CO : CO' = m$.

Podmínky stačí. Necht simplex $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_k, A'_{k+1}, A'_{k+2}, \dots, A'_n\}$ a $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ jsou podobné. Pak k simplexu $\{O', B'_1, B'_2, \dots, B'_k, A'_{k+1}, A'_{k+2}, \dots, A'_n\}$ stanovíme simplex podobný $\{C, B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$. Budiž m modul podobnosti obou simplexů. Bod C zvolme za střed promítání. Na přímce CO' najdeme dvojnásobně bod O z podmínky $CO : CO' = m$. Bodem O vedeme přímky

$x_1 = OB'_1, x_2 = OB'_2, \dots, x_k = OB'_k, x_{k+1} \parallel CB'_{k+1}, x_{k+2} \parallel CB'_{k+2}, \dots, x_n \parallel CB'_n$. Pak je $x_1 \parallel x'_1, x_2 \parallel x'_2, \dots, x_k \parallel x'_k$. Budiž dále $A_i = x_i \cap \gamma, i = k+1, k+2, \dots, n$, kde γ je bodem C vedená nadrovina rovnoběžně s π, B_i budiž nevlastní bod přímky $x_i, i = 1, 2, \dots, n$. Zvolme na přímce x_i bod A_i tak, aby $OA_i : O'A'_i = m, i = 1, 2, \dots, k$. Pak přímka $A_iA'_i$ prochází bodem $C, i = 1, 2, \dots, k$, a takto určená normalisovaná soustava $\{O, A_i, B_i\}_1^n$ se z bodu C promítá právě do konfigurace \mathfrak{K}^n .

Poučka 4. *Nechť je dána částečná konfigurace $\mathfrak{k} = \{O', A'_1, B'_1, A'_2, B'_2\}$ v π s nevlastními body A'_1, B'_2 a dále normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^3 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$. Pak existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{3'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$ s nevlastním bodem A'_3 , která je průmětem soustavy $\mathfrak{S}^3 = \{O, A_i, B_i\}_1^3$ shodné se \mathfrak{S}^3 .*

Důkaz. Nechť platí předpoklady poučky. Pak určíme v π simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, B'_3\}$ podobný simplexu $\{A'_1, B'_2, A'_3\}$ tak, aby modul jejich podobnosti byl $m = O'A'_2 : O'A'_3$. Pak je přímka $O'B'_3$ třetím ramenem a nevlastní bod A'_3 přímky $O'B'_3$ bodem axonometrické soustavy $\{O', A'_i, B'_i\}_1^3$, která je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^3 .

Poučka 5. *Nechť je dána konfigurace $\mathfrak{k} = \{O', A'_1, B'_1, A'_2, B'_2\}$ v π s nevlastními body a) A'_1, A'_2 , b) A'_1, B'_2 a normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^3 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$. Pak existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{3'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$ s nevlastním bodem B'_3 , která je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^3 .*

Důkaz. Nechť platí předpoklady poučky. Pak určíme v rovině π simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, B'_3\}$ podobný simplexu a) $\{A'_1, A'_2, B'_3\}$, b) $\{B'_1, B'_2, A'_3\}$. Pak přímka $O'B'_3$ je třetím ramenem axonometrické soustavy $\{O', A'_i, B'_i\}_1^3$, jejíž bod A'_3 určíme z podmínky a) $O'A'_3 : O'A'_3 = A'_1A'_2 : B'_1B'_2$, b) $O'A'_2 : O'A'_2 = O'A'_3 : O'A'_3$, a která je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^3 .

Poučka 6. *Nechť je dána konfigurace $\mathfrak{k} = \{O', A'_1, B'_1, A'_2, B'_2\}$ v π s nevlastními body A'_1, A'_2 a normalisovaná souřadnicová soustava $\mathfrak{S}^4 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^4$. Pak v prostoru π existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{4'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^4$ s nevlastními body a) A'_3, B'_4 , b) B'_3, B'_4 , která je průmětem soustavy shodné se soustavou \mathfrak{S}^4 .*

Důkaz. Nechť platí předpoklady poučky. Pak určíme v π simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, B'_3, B'_4\}$ podobný simplexu a) $\{A'_1, A'_2, A'_3, A'_4\}$, b) $\{A'_1, A'_2, B'_3, B'_4\}$ tak, aby modul podobnosti těchto simplexů byl $m = A'_1A'_2 : B'_1B'_2$. Při každé poloze bodů B'_3, B'_4 vzniklé otáčením simplexu \mathfrak{B}' v π kolem $B'_1B'_2$ mohou být přímky $O'B'_3, O'B'_4$ vzaty za ramena x'_3, x'_4 axonometrické soustavy $\{O', A'_i, B'_i\}_1^4$ v níž jsou body A'_3, A'_4 určeny takto:

- a) A'_3 je nevlastní bod přímky $x'_3, O'A'_4 : O'A'_4 = m,$
- b) $O'A'_3 : O'A'_3 = O'A'_4 : O'A'_4 = m.$

Tato axonometrická soustava je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^4 .

Poučka 7. Necht je dána konfigurace $\mathfrak{k} = \{O', A'_1, B'_1, A'_2, B'_2\}$ v π s nevlastními body A'_1, B'_2 a normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^4 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^4$. Pak existuje v prostoru π axonometrická soustava $\mathfrak{S}^4 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^4$ s nevlastními body a) A'_3, A'_4 , b) B'_3, A'_4 , c) B'_3, B'_4 , která je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^4 .

Důkaz. Necht platí předpoklady poučky. Pak v π určíme simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, B'_3, B'_4\}$ podobný simplexu a) $\{A'_1, B'_2, A'_3, A'_4\}$, b) $\{A'_1, B'_2, B'_3, A'_4\}$, c) $\{A'_1, B'_2, B'_3, B'_4\}$ tak, aby modul podobnosti obou simplexů byl $m = O'A'_2 : O'A'_2$. Podle poučky 6 zvolíme ramena x'_3, x'_4 axonometrické soustavy $\{O', A'_i, B'_i\}_1^4$, v níž jsme body A'_3, A'_4 určili takto:

- a) A'_3, A'_4 jsou nevlastní body přímek x'_3, x'_4 ,
- b) $O'A'_3 : O'A'_3 = m$, A'_4 je nevlastní bod přímky x'_4 ,
- c) $O'A'_3 : O'A'_3 = O'A'_4 : O'A'_4 = m$.

Tato axonometrická soustava je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^4 .

Poučka 8. Necht je dána částečná konfigurace $\mathfrak{k} = \{O', A'_1, B'_1, A'_2, A'_3\}$ v rovině π s nevlastními body B'_1, A'_2, A'_3 a normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^3 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$. Pak existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^3 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$, která je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^3 .

Důkaz. Necht platí předpoklady poučky. V π sestrojíme simplex $\{B'_1, B'_2, B'_3\}$ podobný simplexu $\{B'_1, A'_2, A'_3\}$ tak, aby modul jejich podobnosti byl $m = O'A'_1 : O'A'_1$ a aby jeho body B'_2, B'_3 ležely na přímkách $O'A'_2, O'A'_3$. Je-li \bar{B} určen z podmínek $\sphericalangle B'_1 O' \bar{B} = \sphericalangle B'_1 A'_2 A'_3, A'_2 A'_3 : O'\bar{B} = O'A'_1 : O'A'_1 = m$, pak přímka vedená bodem \bar{B} rovnoběžně s $O'A'_2$ protne $O'A'_3$ v B'_3 ; tím je určena poloha simplexu $\{B'_1, B'_2, B'_3\}$ a tím i axonometrická soustava $\mathfrak{S}^3 = \{O', A'_i, B'_i\}_1^3$, která je průmětem soustavy shodné se \mathfrak{S}^3 .

Normalisovanou soustavu s navzájem kolmými rameny nazveme *orthogonální soustavou*.

Věta 3. Axonometrická soustava $\mathfrak{S}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n je průmětem orthogonální soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ tehdy, když orthogonální průmět C^0 středu promítání C do π je orthocentrem simplexu $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$.

Důkaz. Necht průmětem orthogonální soustavy \mathfrak{S}^n z bodu C do π je axonometrická soustava \mathfrak{S}^n . Protože je $CB'_i \parallel x_i, i = 1, 2, \dots, n$, je n -hran $\langle CB'_1, CB'_2, \dots, CB'_n \rangle$ pravoúhlý a bod C se promítá kolmo do π do orthocentra simplexu $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$.

Platí-li v normalisované soustavě $OA_i = a, i = 1, 2, \dots, n$, nazveme ji *rovnoramennou soustavou*.

Věta 4. Axonometrická soustava $\mathfrak{S}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n je průmětem rovnoramenné soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ právě tehdy, když orthogonální průmět C^0 středu promítání C je střed hypersféry v π , určené body B'_1, B'_2, \dots, B'_n .

Důkaz. Necht je axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'}$ průmětem rovnoramenné soustavy \mathfrak{S}^n , při promítání z C do π . Protože je $OA_i = a$, $x_i \parallel CB'_i$, $CA_i \parallel x'_i$ je též $CB'_i = m \cdot a$, $i = 1, 2, \dots, n$, kde m je modul podobnosti simplexů $\{A_1, A_2, \dots, A_n\}$, $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$. Je-li tedy C střed hypersféry o poloměru $m \cdot a$, pak její průnik, s nadrovinou π je hypersféra v π (procházející body B'_1, B'_2, \dots, B'_n), jejíž střed je orthogonální průmět bodu C do π .

Necht je C střed promítání a \mathfrak{S}^n souřadnicová soustava, promítající se z C do $\mathfrak{S}^{n'}$. Necht je dále orthogonální průmět C^0 bodu C do π střed hypersféry v π , určené body B'_1, B'_2, \dots, B'_n . Pak platí $CB'_i = k$, $i = 1, 2, \dots, n$. Protože je $CA_i \parallel x'_i$, $CB'_i \parallel x_i$, je $OA_i = k \cdot OC$; $O'C : OC = k : m = a$, $i = 1, 2, \dots, n$, tj. soustava \mathfrak{S}^n je rovnoramenná.

Věta 5. Axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v nadrovině π s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n je průmětem rovnoramenné orthogonální soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ z bodu C tehdy, když simplex $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ je pravidelný a orthogonální průmět C^0 bodu C do π je jeho orthocentrum.

Důkaz plyne z vět 5 a 4.

II. ORTOGONÁLNÍ ROVNORAMENNÁ SOUSTAVA

V tomto odstavci se budeme zabývat výhradně ortogonální rovnoramennou soustavou. Nazveme ji krátce *o. r. soustavou*. Dále budeme předpokládat, že body B'_1, B'_2, \dots, B'_n jsou lineárně nezávislé.

V d -konfiguraci $\mathfrak{K}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π označme $P_{ij} = A'_i A'_j \cap B'_i B'_j$, $i \neq j$; $i, j = 1, 2, \dots, n$. Jsou-li body A'_1, A'_2, \dots, A'_n lineárně nezávislé, leží $\binom{n}{2}$ bodů P_{ij} v nadpřímce p^{n-2} ⁸⁾ (je to osa perspektivity dvou perspektivně položených simplexů $\mathfrak{M}' = \{A'_1, A'_2, \dots, A'_n\}$, $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$, středem perspektivity je bod O'). Leží-li body A'_1, A'_2, \dots, A'_n v nadpřímce, označme ji též p^{n-2} . Budiž P harmonický pól nadpřímky p^{n-2} vzhledem k simplexu \mathfrak{B}' . Pak je jednoznačně určena kvadratická varieta v π s polárním simplexem \mathfrak{B}' , jejíž polárně sdružená nadpřímka k pólu P je právě p^{n-2} . Tato varieta je imaginární.⁹⁾ Involuce I_{ij} sdružených pólů na přímce $B'_i B'_j$ má páry B'_i, B'_j ; $P_{ij}, Q_{ij} = \langle P, B'_1, B'_2, \dots, B'_{i-1}, B'_{i+1}, \dots, B'_{j-1}, B'_{j+1}, \dots, B'_n \rangle \cap B'_i B'_j$.¹⁰⁾ Tyto páry se rozdělují, involuce I_{ij} je eliptická a její samodružné body, tj. hledané průsečíky jsou imaginární. Z konstruktivních důvodů budeme proto dále uvažovat varietu, která předchozí varietu reálně zastupuje. Její antipolární simplex je \mathfrak{B}' a její antipolárně sdružená nadpřímka s bodem P je p^{n-2} . Nazveme tuto reálnou varietu *přidruženou* k dané konfiguraci \mathfrak{K}^n . (Viz [5], věta 4 [6], věta 8, 4.)

⁸⁾ Nadpřímka = prostor dimenze $n - 2$.

⁹⁾ Neprotíná totiž reálně žádnou přímku $B'_i B'_j$ simplexu \mathfrak{B}' .

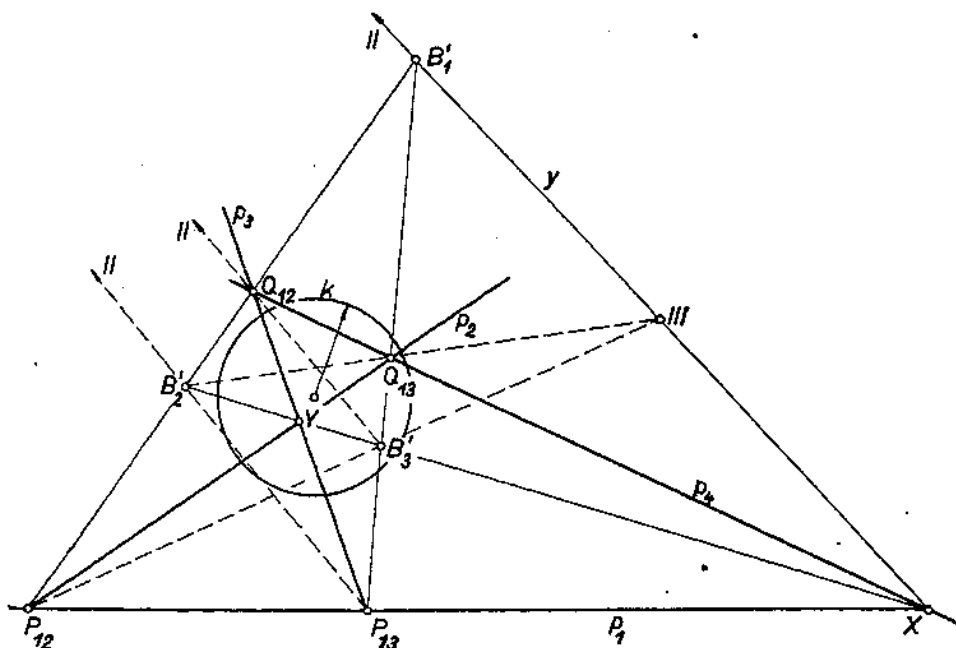
¹⁰⁾ $\langle A_1, A_2, \dots, A_n \rangle$ je symbol pro prostor vytvořený body A_1, A_2, \dots, A_n .

Poučka 9. d -konfigurace $\mathfrak{R}^n = \{O', A_i', B_i'\}^n$ v π je centrálním průmětem některé o. r. soustavy $\mathfrak{S}^n \{O, A_i, B_i\}_1^n$ tehdy a jen tehdy, když body P_{ij}, Q_{ij} jsou společným párem těchto dvou involucí:¹¹⁾

1. involuce I_{ij}^I , jejíž samodružné body jsou B_i', B_j' ,
2. involuce I_{ij}^{II} sdružených antipólů variety v na přímce $B_i'B_j'$, $i \neq j$; $i, j = 1, 2, \dots, n$.

Důkaz. Nechť je d -konfigurace \mathfrak{R}^n průmětem o. r. soustavy \mathfrak{S}^n . Pro bod P , tj. pro harmonický pól nadpřímky p^{n-2} vzhledem k simplexu \mathfrak{B}' platí $(B_i', B_j', P_{ij}, Q_{ij}) = -1$,¹²⁾ takže body P_{ij}, Q_{ij} jsou párem involuce I_{ij}^I . Přidruženou varietou dané konfigurace je podle věty 4 v [5] sféra v , bod P je s nadpřímkou p^{n-2} antipolárně sdružen vzhledem ke sféře v a proto body P_{ij}, Q_{ij} náležejí také involuci I_{ij}^{II} . Involuce I_{ij}^I je hyperbolická, neboť má reálné samodružné body. Involuce I_{ij}^{II} je naproti tomu eliptická. Společný pár P_{ij}, Q_{ij} je tedy reálný.

Nechť body P_{ij}, Q_{ij} jsou společným párem involucí I_{ij}^I, I_{ij}^{II} na přímce $B_i'B_j'$, $i \neq j$; $i, j = 1, 2, 3$. V rovině $\langle B_1', B_2', B_3' \rangle$ leží tyto body vždy po třech na čtyřech přímkách (obr. 2). Uvažujme nejprve jen dva páry $P_{12}, Q_{12}; P_{13}, Q_{13}$. Určí čtyřroh o stranách $P_{12}Q_{13} = B_1'B_3', P_{13}Q_{12} = B_1'B_2', p_1 = P_{12}P_{13}, p_2 = P_{12}Q_{13}, p_3 = P_{13}Q_{12}, p_4 = Q_{12}Q_{13}$. Bod B_1' je vrcholem diagonálního trojúhelníka tohoto čtyřrohu, body B_2', B_3' leží na protilehlé straně. Zbývající



Obr. 2.

¹¹⁾ Dále přejímáme symboliku z předchozích úvah.

¹²⁾ Symbol znamená dvojpoměr.

vrcholy $X = p_1 \cap p_4$, $Y = p_2 \cap p_3$ diagonálního trojúhelníka jsou jednak harmonicky sdruženy vzhledem k základním bodům B'_2, B'_3 (jak plyne z vlastností úplného čtyřrohu), jednak antipolárně sdružené vzhledem ke kružnici k , určené antipolárním trojúhelníkem $B'_1 B'_2 B'_3$, jak nyní dokážeme. Antipolára y bodu Y vzhledem ke k je spojnicí antipólů II, III přímek p_2, p_3 , tj. bodů $II = Q_{13} B'_3 \cap P_{13} B'_2$, $III = Q_{13} B'_2 \cap P_{12} B'_3$. Antipolára $y = II III$ prochází bodem B'_1 . Bod II (III) je diagonálním vrcholem čtyřrohu $P_{13} B'_3 Q_{12} B'_2$ ($P_{12} B'_3 Q_{13} B'_2$), jehož dalším diagonálním vrcholem je bod Y a proto antipolára y odděluje s přímkou $B'_1 Y$ harmonicky přímky $B'_1 B'_2, B'_1 B'_3$, tj. prochází bodem X . Body X, Y jsou proto společnými body involucí I'_{23}, I''_{23} na přímce $B'_2 B'_3$. Kdyby byl tento pár jiný, než dříve sestrojený pár P_{23}, Q_{23} , měly by obě involuce více než jeden společný pár, což není možné a proto $X = P_{23}$, $Y = Q_{23}$. Definujme rekurentně $\langle p_1, P_{14} \rangle = \mathbf{P}^2$, $\langle \mathbf{P}^2, P_{15} \rangle = \mathbf{P}^3, \dots, \langle \mathbf{P}^{n-3}, P_{1n} \rangle = p^{n-2}$. Harmonický pól P nadpřímky p^{n-2} vzhledem k simplexu \mathfrak{S} je též antipólem této nadpřímky vzhledem ke sféře, určené antipolárním simplexem \mathfrak{S}' . Daná konfigurace má přidruženou sféru a je tedy v důsledku věty 4 v [5] axonometrickou soustavou.

Poučka 10. *d -konfigurace $\mathfrak{R}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π je průmětem některé o. r. soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ právě tehdy, když body P_{ij}, Q_{ij} jsou samodružné body involuce I_{ij} na přímce $B'_i B'_j$, $i \neq j$, $i, j = 1, 2, \dots, n$. Obecný pár L^a, L^b této involuce je takto definován: s libovolným bodem $L \in B'_i B'_j$ je L^a antipolárně sdružen vzhledem ke sféře, určené antipolárním simplexem \mathfrak{S}' , a bod L^b harmonicky sdružen vzhledem k základním bodům B'_i, B'_j .*

Důkaz. Poučky 9, 10 jsou ekvivalentní. Necht' platí poučka 10. Pak je $(B'_i, B'_j, P_{ij}, Q_{ij}) = -1$, neboť P_{ij}, Q_{ij} jsou samodružné body involuce I_{ij} a oddělují harmonicky její pár B'_i, B'_j . Označíme-li totiž $B'_i = L$, je $L^a = B'_i$, $L^b = B'_j$. Body P_{ij}, Q_{ij} jsou tedy též párem involuce I'_{ij} z poučky 9. Označíme-li $L = P_{ij}$, je $L^a = L^b = Q_{ij}$. Body P_{ij}, Q_{ij} jsou též párem involuce I''_{ij} z poučky 9.

Necht' platí poučka 9. Páry L, L^a tvoří involuci I'_{ij} , páry L, L^b involuci I''_{ij} . Jejich společný pár je $P_{ij} = L, Q_{ij} = L^a = L^b$ ($Q_{ij} = L, P_{ij} = L^a = L^b$). Páry L^a, L^b tvoří tedy involuci, jejíž samodružné body jsou P_{ij}, Q_{ij} , tj. involuci I_{ij} . Poučka 9 a proto i poučka 10 je tím dokázána.

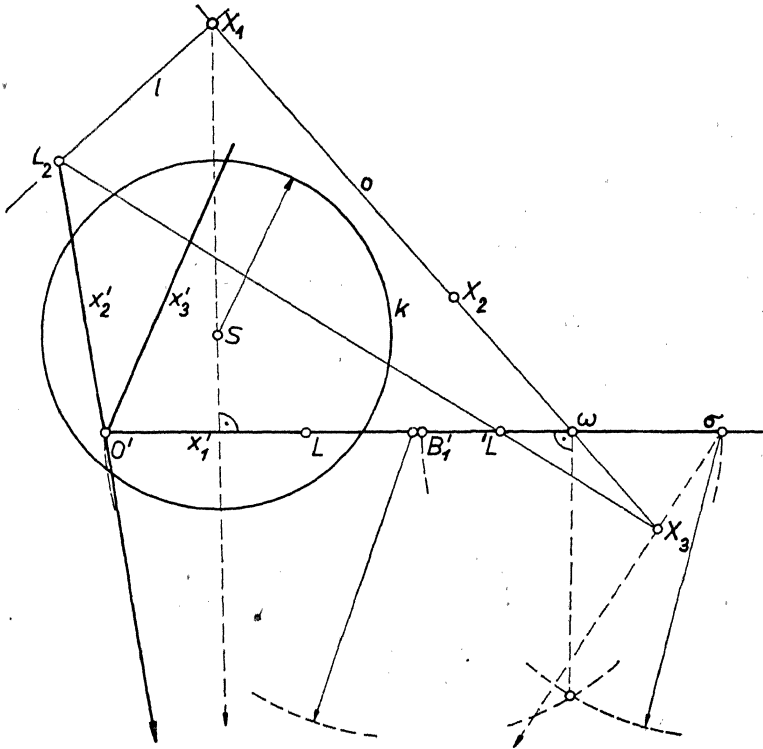
Poučky 9, 10 se hodí ke konstrukci axonometrických soustav, které jsou průměty o. r. souřadnicových soustav a lze jimi nahradit větu 4 v [5], resp. 8,4 v [6], která je pro praktické konstrukce nevhodná. Použití těchto pouček k takovým konstrukcím pro $n = 3$ je obsaženo v [2] a [3].

Úvahy další části tohoto odstavce se budou týkat konstrukcí axonometrických soustav z částečných konfigurací. Na základě axonometrické konfigurace lze pak řešit¹³⁾ metrické úlohy centrální axonometrie nepřímou a to tím způsobem

¹³⁾ Až na podobnost, jak vyplývá z toho, že axonometrickou soustavou není určena o. r. soustava jednoznačně. Vlastní bod $O \neq C$ lze totiž volit na přímce CO' libovolně a tím získáváme o. r. soustavu navzájem podobné.

bem, že je převedeme na úlohy v Mongeově promítání, které užívá týchž souřadnicových os. Úlohy polohy lze však řešit snadno přímo, což zde nebudeme uvádět.

Poučka 11. *Nechť je dána částečná konfigurace $\mathfrak{k} = \{O', A'_1, B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ v nadrovině π . Pak axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}$ v π , která je průmětem některé o. r. soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$, existuje právě tehdy, když simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ je antipolárním simplexem hypersféry v π .*



Obr. 3.

Důkaz. Nechť je $\mathfrak{S}^{n'}$ průmětem o. r. soustavy \mathfrak{S}^n . Pak je podle věty 4 v [5] simplex \mathfrak{B}' antipolárním simplexem určité sféry.

Podmínka je dostačující: Sféru určenou antipolárním simplexem \mathfrak{B}' označme k . Podle poučky 9 nebo 10 určíme nadpřímku p^{n-2} a dále body A'_2, A'_3, \dots, A'_n tak, aby simplexy $\{A'_1, A'_2, \dots, A'_n\}$ a \mathfrak{B}' byly perspektivně položeny, v perspektivitě s osou p^{n-2} a středem O' . Tím je určena axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{n'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$, která je průmětem o. r. soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ určené takto:

Laguerrův bod C sféry k je střed promítání, libovolný vlastní bod přímky $O'C$ různý od C je bodem O soustavy, přímka $x_i \parallel CB'_i$ jejím ramenem, na němž je bod A_i určen vztahem $A_i = x_i \cap CA'_i$, $i = 1, 2, \dots, n$.

Poučka 12. *Nechť je dána hypersféra k nadrovinou π a částečná konfigurace $\mathfrak{F} = \{O', A'_1, x'_2, x'_3, \dots, x'_n\}$ v π a nechť dále a) přímky x'_1, x'_2, \dots, x'_n jsou různé, b) přímky x'_1, x'_2 splývají. Pak v π existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ s přidruženou sférou k , která je průmětem některé o. r. soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ tehdy a jen tehdy, a) když involuce I definovaná v důkazu věty je hyperbolická, b) když $(n - 3)$ -rozměrný prostor, antipolárně sdružený s přímkou x'_1 vzhledem ke k , leží v nadpřímce $\langle x'_3, x'_4, \dots, x'_n \rangle$.*

Důkaz (obr. 3). a) Nechť je \mathfrak{S}^n průmětem o. r. soustavy \mathfrak{S}^n . Pak je podle poučky 11 simplex \mathfrak{S}' antipolárním simplexem variety k . Prostor $(n - 3)$ -rozměrný, \mathbf{X}_i , antipolárně sdružený s přímkou x'_i vzhledem ke k je potom obsažen v nadpřímce $\langle B'_1, B'_2, \dots, B'_{i-1}, B'_{i+1}, \dots, B'_n \rangle$. Prostor \mathbf{X}_i je též obsažen v antipolárně sdružené nadpřímce o s bodem O' vzhledem ke k , $i = 1, 2, \dots, n$. Zvolme na x'_1 bod L . Budiž l^{n-2} s ním antipolárně sdružená nadpřímka vzhledem ke k a označme dále $x'_2 \cap l^{n-2} = L_2, x'_3 \cap l^{n-2} = L_3, \dots, x'_n \cap l^{n-2} = L_n$.

Budiž $'L = \langle L_2, \mathbf{X}_n \rangle \cap x'_1$. Body $L, 'L$ takto definované tvoří páry involuce I (pár $O', O \cap x'_1 = \omega$, střed σ na přímce $(x'_2 \cap S\mathbf{X}_1)\mathbf{X}_n$). Když body $L, 'L$ splývají, je příslušná nadpřímka $\langle L_2, \mathbf{X}_n \rangle$ právě protilehlou nadpřímku simplexu \mathfrak{S}' , $L = 'L = B'_1, L_2 = B'_2, \dots, L_n = B'_n$. Samodružné body involuce I jsou tedy reálné a involuce je hyperbolická.

Nechť je naopak involuce I z předchozí úvahy hyperbolická. Budiž B'_i její samodružný bod, b^{n-2} s ním antipolárně sdružená nadpřímka vzhledem ke k , $b^{n-2} \cap x'_i = B'_i$, $i = 1, 2, \dots, n$. Podle poučky 11 určíme dále body A'_2, A'_3, \dots, A'_n axonometrické soustavy $\{O', A'_i, B'_i\}_1^n$, která je průmětem o. r. soustavy určené podle předcházející poučky.

b) Nechť je \mathfrak{S}^n průmětem o. r. soustavy \mathfrak{S}^n . Rameno x'_1 je hranou $B'_1B'_2$ antipolárního simplexu sféry k . $(n - 3)$ -rozměrný prostor $\mathbf{X}_1 = \langle B'_3, B'_4, \dots, B'_n \rangle$ b je protilehlým prostorem simplexu \mathfrak{S}' k přímce x'_1 a je proto s x'_1 antipolárně sdružen vzhledem ke k . Proto leží v antipolárně sdružené nadpřímce $\langle x'_3, x'_4, \dots, x'_n \rangle$ s přímkou x'_1 vzhledem ke k .

Nechť $(n - 3)$ -rozměrný prostor antipolárně sdružený s přímkou $x'_1 = x'_2$ leží v nadpřímce $\langle x'_3, x'_4, \dots, x'_n \rangle$. Označme B'_i jeho průsečík s x'_i , $i = 3, 4, \dots, n$. Na přímce x'_1 zvolme libovolně bod $B'_1 \neq O'$, bod B'_2 určíme jako průsečík přímky x'_1 s nadpřímku, antipolárně sdruženou s bodem B'_1 vzhledem ke k . Tím je určen simplex \mathfrak{S}' axonometrické soustavy \mathfrak{S}^n , jejíž body A'_2, A'_3, \dots, A'_n určíme podle poučky 11 a která je průmětem o. r. soustavy \mathfrak{S}^n určené podle předchozí poučky. Poučka je tím dokázána.

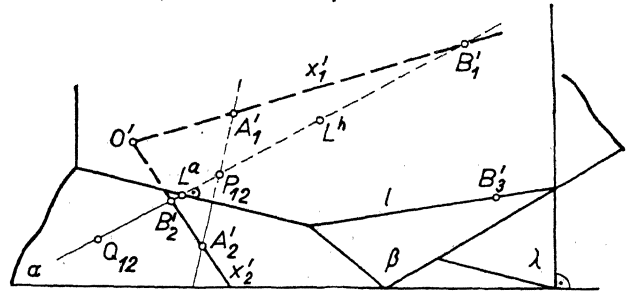
Dále jsou uvedeny dvě poučky platné pro prostor \mathbf{P}^4 .

Poučka 13. Necht' je dána částečná konfigurace $\mathfrak{K} = \{O', A'_1, A'_2, B'_1, B'_2\}$ v rovině $\alpha \subset \pi$ a rovina $\beta \neq \alpha, \beta \subset \pi$. Budiž dále a) nejvýš jeden z bodů B'_1, B'_2 nevlastní, b) body B'_1, B'_2 nevlastní, $O'A'_1 \perp O'A'_2, O'A'_1 = O'A'_2$. Pak v π existuje axonometrická soustava $\mathfrak{S}^{4'} = \{O', A'_i, B'_i\}_1^4$ s bodem B'_3 v β , která je průmětem některé o. r. soustavy $\mathfrak{S}^4 = \{O, A_i, B_i\}_1^4$.

Důkaz (obr. 4). 1. Necht' je $O'A'_1 = x'_1 \neq O'A'_2 = x'_2$. V rovině β sestrojíme bod B'_3 axonometrické soustavy $\mathfrak{S}^{4'}$ takto:

Je-li $P_{12} = A'_1A'_2 \cap B'_1B'_2$, pak sestrojíme bod Q_{12} z relace $(P_{12}, Q_{12}, B'_1, B'_2) = -1$. Body P_{12}, Q_{12}

jsou samodružné body involuce z poučky 10. K nevlastnímu bodu L přímky $B'_1B'_2$ jsou přiřazeny body L^a, L^b (pár involuce) podle vztahů $(L, L^b, B'_1, B'_2) = -1, (L^b, L^a, P_{12}, Q_{12}) = -1$. Rovina $\lambda \subset \pi$ kolmá k $B'_1B'_2$ procházející bodem L^a necht' protne rovinu β v přímce l . Jsou-li body B'_1, B'_2 vlastní, zvolme $B'_3 \in l$ vně koule o průměru $B'_1B'_2$. Bod L^a je uvnitř úsečky $B'_1B'_2$ a rovina λ je v souhlase s poučkou 11 uvnitř pásu, omezeného rovinami kolnými k přímce $B'_1B'_2$, jdoucimi body B'_1, B'_2 .



Obr. 4.

Je-li bod B'_1 vlastní a B'_2 nevlastní, pak $L^a = B'_1$ a bod B'_3 zvolme kdekoli na $l = \lambda \cap \beta, \lambda \perp B'_1B'_2, B'_1 \in \lambda$.

Jsou-li body B'_1, B'_2 nevlastní, a jsou splněny předpoklady poučky, zvolme za B'_3 libovolný vlastní bod roviny β .

Tím jsme ve všech případech sestrojili antipolární simplex určité kružnice v $\langle B'_1, B'_2, B'_3 \rangle$. Bod B'_4 , vrchol antipolárního simplexu \mathfrak{B} určité kulové plochy k , obsahující tuto kružnici, určíme takto:

Necht' jsou body B'_1, B'_2, B'_3 vlastní. Bod B'_4 volíme pak na kolmici k jejich rovině orthocentrem V trojúhelníka $B'_1B'_2B'_3$ vně kulové plochy se středem V opsané nad hlavní kružnicí, která je určena body B'_1, B'_2, B'_3 .

Necht' body B'_1, B'_2 jsou vlastní, bod B'_3 nevlastní. Bod B'_4 zvolíme pak uvnitř pásu, který je omezen kolmicemi v bodech B'_1, B'_2 na rovinu $\langle B'_1, B'_2, B'_3 \rangle$ a současně vně kružnice v této kolmé rovině nad průměrem $B'_1B'_2$.

Necht' bod B'_1 je vlastní, body B'_2, B'_3 nevlastní. Bod $B'_4 \neq B'_1$ zvolíme pak na kolmici bodem B'_1 k rovině $\langle B'_1, B'_2, B'_3 \rangle$.

Tím je ve všech případech určen simplex \mathfrak{B} hledané axonometrické soustavy $\mathfrak{S}^{4'}$, jejíž body A'_3, A'_4 určíme podle poučky 11 a která je průmětem o. r. soustavy, určené podle poučky 11.

2. Necht $x'_1 = x'_2$. Konstrukci bodu B'_3 axonometrické soustavy \mathcal{E}' provedeme takto: Její bodové trojice $A'_1A'_2A'_3$, $B'_1B'_2B'_3$ jsou perspektivní. Střed perspektivity je O' , osa perspektivity je p_1 . Pro bod $P_{12} = p_1 \cap x'_3$ platí proto podmínka $(O', P_{12}, A'_1, B'_1) = (O', P_{12}, A'_2, B'_2)^{14}$ a určíme-li ještě bod Q_{12} z podmínky $(P_{12}, Q_{12}, B'_1, B'_2) = -1$, lze potom postupovat stejně, jako v důkaze části 1. Tím je poučka dokázána.

Poučka 14. *Necht je v nadrovině π dána kulová plocha k a částečná konfigurace $\mathfrak{F} = \{O', A'_1, B'_1, x'_2\}$. Necht dále body O', B'_1 nejsou antipolárně sdružené vzhledem ke k . Pak existuje axonometrická soustava $\mathcal{E}' = \{O', A'_i, B'_i\}_1^4$, která je průmětem určité o. r. soustavy $\mathcal{E}^4 = \{O, A_i, B_i\}_1^4$ s přidruženou kulovou plochou k .*

Důkaz. Antipolární simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, B'_3, B'_4\}$ kulové plochy k axonometrické soustavy \mathcal{E}' má vrchol B'_2 na x'_2 v průsečíku roviny β antipolárně sdružené s bodem B'_1 vzhledem ke k . Body B'_3, B'_4 v β leží na antipolárně sdružené s B'_1 vzhledem ke k a zvolme je na ní tak aby byly antipolárně sdružené vzhledem ke k , jinak libovolně. Tím je určen simplex \mathfrak{B}' a body A'_2, A'_3, A'_4 hledané axonometrické soustavy \mathcal{E}' i o. r. soustavu \mathcal{E}^4 , která se do \mathcal{E}' promítá už určíme podle poučky 11.

III. DEGENEROVANÁ CENTRÁLNÍ AXONOMETRIE

V tomto odstavci se budeme zabývat průmětem souřadnicové soustavy (z definice 1) při promítání z bodu C , který leží na rameni soustavy, do průmětny π .

Definice 5. *Degenerovaná konfigurace je uspořádaná skupina $n - 1$ bodových trojic $O' \neq A'_i = B'_i \neq O'$, přičemž body O', A'_i, B'_i leží na přímce x'_i , rameni konfigurace, $i = 2, 3, \dots, n$, ramena x'_2, x'_3, \dots, x'_n vytvářejí vlastní nadrovinu π a dále je $O' = x'_1 = A'_1 = B'_1$.*

Definice 6. *Degenerovaná axonometrická soustava je průmět souřadnicové soustavy z bodu $C \neq O$, který leží na rameni x_1 , do nadrovinu π . Každá degenerovaná axonometrická soustava je degenerovanou konfigurací.¹⁵⁾*

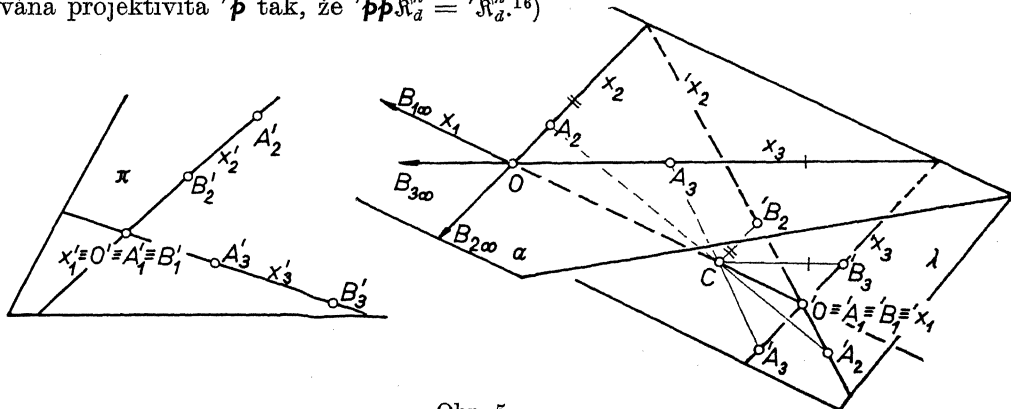
Nás bude dále zajímat úloha obrácená: kdy lze degenerovanou konfiguraci pokládat za průmět souřadnicové soustavy.

Věta 6. *Necht je dána degenerovaná konfigurace $\mathfrak{K}_a^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v nadrovině π a souřadnicová soustava $\mathcal{E}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$. Pak lze určit projektivní transformaci mezi π a libovolnou vlastní nadrovinou λ tak, že konfigurace \mathfrak{K}_a^n , která v této transformaci odpovídá konfiguraci \mathfrak{K}_a^n , je průmětem soustavy \mathcal{E}^n z bodu $C \in x_1$, $C \neq O$, $C \text{ non } \in \lambda$.*

¹⁴⁾ Konstrukci bodu P_{12} viz např. v Deskriptivní geometrii I, F. KADERÁVEK, J. KLÍMA, J. KOUŘOVSKÝ, str. 27.

¹⁵⁾ Jestliže ovšem definujeme, že i průmět bodu $X = O$ přímky x_1 je O' .

Důkaz (obr. 5). Budiž $\langle O', A'_2, \dots, A'_n \rangle = \pi$, $\langle O, A_2, \dots, A_n \rangle = \alpha$. Existuje právě jedna projektivita \mathbf{p} mezi nadrovinami π, α pro niž platí $\mathbf{p} A'_i = A_i$, $\mathbf{p} B'_i = B_i$ ($i = 2, 3, \dots, n$). Souřadnicová soustava \mathfrak{S}^n se promítá z libovolného bodu $C \in x_1$, $C \neq O$ do libovolné vlastní nadroviny λ non $\ni C$ v degenerovanou konfiguraci \mathfrak{R}_a^n . Mezi nadrovinami π, λ je promítáním z centra C zprostředkována projektivita \mathbf{p} tak, že $\mathbf{p}\mathbf{p}\mathfrak{R}_a^n = \mathfrak{R}_a^n$.¹⁶⁾



Obr. 5.

Věta 7. Necht $\{O', A'_i, B'_i\}_2^n$ je axonometrická soustava s nevlastními body $B'_2, B'_3, \dots, B'_k, A'_{k+1}, A'_{k+2}, \dots, A'_n$, jejíž ramena vytvářejí vlastní nadrovinu π a která je průmětem normalisované soustavy $\{O, A_i, B_i\}_2^n$ z bodu C . Pak je průmětem normalisované soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$ z bodu C do π degenerovaná konfigurace $\mathfrak{R}_a^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ právě tehdy, když $C \in x_1$, $C \neq O$.

Důkaz. Je-li průmětem \mathfrak{S}^n degenerovaná konfigurace \mathfrak{R}_a^n musí být $C \in x_1$. Naopak, je-li $C \in x_1$ je \mathfrak{S}^n podle poučky 8 degenerovanou konfigurací.

Věta 8. Normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$, která se promítá do degenerované axonometrické soustavy $\mathfrak{S}'_a^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π s nevlastními body A'_2, A'_3, \dots, A'_n je orthogonální tehdy, když střed promítání $C \neq O$ leží na rameni x_1 a když orthogonální průmět C^0 bodu C do π je orthocentrum simplexu $\{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$.

Věta 9. Normalisovaná soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$, která se promítá do degenerované axonometrické soustavy $\mathfrak{S}'_a^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π s nevlastními body A'_1, A'_2, \dots, A'_n je rovnoramenná právě tehdy, když $C \in x_1$, $C \neq O$ a když orthogonální průmět C^0 bodu C do π je střed hypersféry určené body B'_1, B'_2, \dots, B'_n .

Důkaz obou vět vyplývá z vět 4, 5 a 9.

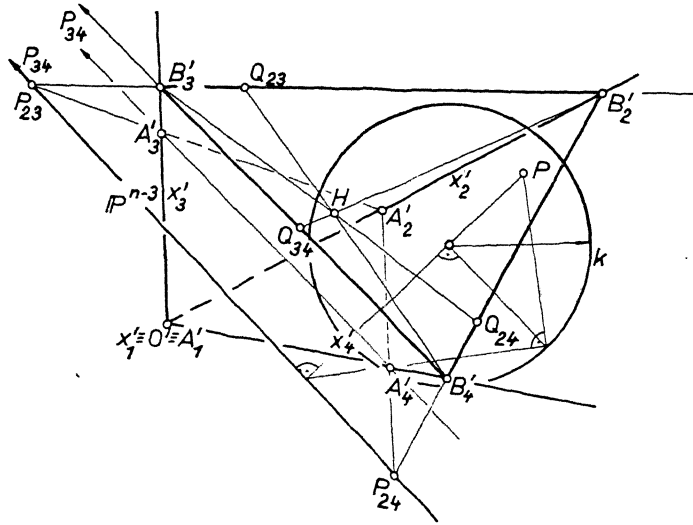
Další úvahy se budou týkat průmětu orthogonální rovnoramenné soustavy, kterou opět krátce nazveme *o. r. soustavou*.

Předpokládejme, že body B'_1, B'_2, \dots, B'_n jsou lineárně nezávislé a označíme opět $P_{ij} = B'_i B'_j \cap A'_i A'_j$, $i \neq j$; $i, j = 2, 3, \dots, n$ (obr. 6). Body P_{ij} vytvářejí

¹⁶⁾ Analogický důkaz pro nedegenerované konfigurace viz [5] věta 6.

podprostor \mathbf{P}^{n-3} . Bod Q_{ij} určíme opět vždy ze vztahu $(Q_{ij}, P_{ij}, B'_i, B'_j) = -1$.

Budiž dále: H harmonický pól podprostoru \mathbf{P}^{n-3} vzhledem k simplexu $\{B'_2, B'_3, \dots, B'_n\}$, k hypersféra (existuje-li) v nadrovině $\langle B'_1, B'_2, \dots, B'_n \rangle$, určená antipolárním simplexem \mathfrak{B}' , tzv. přidružená sféra ke konfiguraci \mathfrak{K}_d^n , P v podprostoru $\langle B'_2, B'_3, \dots, B'_n \rangle$ antipolárně přidružený bod k podprostoru \mathbf{P}^{n-3} vzhledem ke k .



Obr. 6.

Věta 10. Degenerovaná konfigurace $\mathfrak{K}_d^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$ v π je průmětem některé o. r. soustavy $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$, právě tehdy, když simplex $\mathfrak{B}' = \{B'_1, B'_2, \dots, B'_n\}$ je antipolárním simplexem sféry k a když dále platí $P = H$. Středem promítání je pak Laguerrov bod sféry k a leží na x_1 .

Důkaz. Budiž $\mathfrak{S}^{n'}$ průmět soustavy \mathfrak{S}^n z vlastního bodu $C \in x_1, C \neq O$ do π . Pak je $\mathfrak{S}^{n'}$ degenerovaná konfigurace. Simplex \mathfrak{B}' je antipolárním simplexem sféry k , neboť jde o základní kvadratickou varietu polarity, která vznikne jako průnik pravoúhlé polarity \mathbf{P} v \mathbf{P}^n s páry $\langle C, B'_i \rangle, \langle C, B'_1, B'_2, \dots, B'_{i-1}, B'_{i+1}, \dots, B'_n \rangle$ s nadrovinou π , tedy sféra k . Bod H je společný bod $(n-3)$ -rozměrných podprostorů $\langle B'_2, \dots, B'_{i-1}, B'_{i+1}, \dots, B'_{j-1}, B'_{j+1}, \dots, B'_n, Q_{ij} \rangle$, neboť pro body P_{ij}, Q_{ij} platí $(P_{ij}, Q_{ij}, B'_i, B'_j) = -1, i \neq j; i, j = 2, 3, \dots, n$. Body P_{ij}, Q_{ij} jsou ale zároveň antipolárně sdružené vzhledem ke k , neboť $CP_{ij} \perp CQ_{ij}$ ($CP_{ij} \parallel A_i A_j, CQ_{ij} \parallel O\bar{Q}_{ij}$, kde \bar{Q}_{ij} je střed úsečky $A_i A_j$, a tedy $A_i A_j \perp O\bar{Q}_{ij}$), tj. antipolárně sdružený bod P s $n-3$ rozměrným podprostorem \mathbf{P}^{n-3} v $\langle B'_2, B'_3, \dots, B'_n \rangle$ vzhledem ke k je též harmonickým pólem podprostoru \mathbf{P}^{n-3} k simplexu $\{B'_2, B'_3, \dots, B'_n\}$.

Nechť je \mathfrak{B}' antipolárním simplexem sféry k a necht $P = H$. Dokážeme, že existuje o. r. soustava $\mathfrak{S}^n = \{O, A_i, B_i\}_1^n$, jejímž průmětem je daná konfigurace

$\mathfrak{K}_d^n = \{O', A'_i, B'_i\}_1^n$. Zvolme za střed promítání C Laguerrovův bod sféry k . Promítnutím polaritu P' v nadrovině π , určené základní varietou k z bodu C vznikne ortogonální polarita P . Zvolme na CO' vlastní bod $O \neq C$. Přímky $x_1 = CB'_1, x_2 \parallel CB'_2, \dots, x_n \parallel CB'_n$ jsou navzájem kolmé, neboť páry $B'_i, \langle B'_2, \dots, B'_{i-1}, B'_{i+1}, \dots, B'_n \rangle, i = 2, \dots, n$ jsou sdružené v P' . Budiž $A_i = x_i \cap CA'_i, P_{ij} = B'_i B'_j \cap A'_i A'_j$. Pak je $CP_{ij} \parallel A_i A_j \parallel \langle x_i, x_j \rangle$. Budiž dále Q_{ij} průsečík nadpřímky $\langle O, H, B'_2, \dots, B'_{i-1}, B'_{i+1}, \dots, B'_{j-1}, B'_{j+1}, \dots, B'_n \rangle$ s přímkou $B'_j B'_i$, tj. necht' platí $(P_{ij}, Q_{ij}, B'_i, B'_j) = -1$. Přímka $OQ_{ij} \parallel CQ_{ij}$ protne $A_i A_j$ v \bar{Q}_{ij} . Protože se P_{ij} promítne do nevlastního bodu přímky $A_i A_j$, je \bar{Q}_{ij} středem úsečky $A_i A_j$. Přímka $O'Q_{ij} = B'_i Q_{ij}$ je polárně sdružená s bodem P_{ij} v rovině $x'_i x'_j$ vzhledem ke kružnici $k \cap x'_i x'_j$, takže je $CP_{ij} \perp COQ_{ij}$ v prostoru $\langle C, B'_1, B'_i, B'_j \rangle$, tj. $A_i A_j \perp O\bar{Q}_{ij}$ a tedy v pravoúhlém trojúhelníku $OA_i A_j$ protíná výška $O\bar{Q}_{ij}$ přeponu $A_i A_j$ ve středu přepony, z čehož plyne $OA_i = OA_j$. Tím je dokázáno, že délky OA_2, \dots, OA_n jsou stejné. Budiž j jejich společná délka. Zvolme na x_1 bod A_1 tak, aby $OA_1 = j$; bod B_1 budiž nevlastní bod přímky x_1 . Tím je určena soustava \mathfrak{S}_d^n , která se z C promítá do \mathfrak{K}_d^n a věta je dokázána.

Literatura

- [1] H. Ф. Четверухин: Основная теорема аксонометрии и построение аксонометрических систем в центральной проекции. Сборник статей „Методы начертательной геометрии и её приложения, Москва 1955, 105—111.
- [2] L. Drs: O základní větě centrální axonometrie. Čas. pro pěst. mat. 82 (1957), 165 až 174.
- [3] L. Drs: O centrální axonometrii. Čas. pro pěst. mat. 83 (1958), 330—335.
- [4] V. Havel: Základní věty centrální axonometrie. Čas. pro pěst. mat. 82 (1957), 175 až 180.
- [5] V. Havel: O základních větách vícerozměrné centrální axonometrie. Mat.-fyz. čas. SAV, VII, 2—1957, 94—107.
- [6] V. Havel: O základních větách vícerozměrné centrální axonometrie II, III. Mat.-fyz. čas. SAV, VIII, 2—1958, 103—114.
- [7] V. Havel: Sdružené normalisované desarguesovské konfigurace. Spisy přír. fak. univ. v Brně, 1958, 157—160.
- [8] V. Havel: O singulární afinitě a kolineaci. Sborník VUT v Brně, 1959, sešit 1/2.
- [9] Z. Kowalski: Poznámka o degenerovaném průmětu souřadnicového systému v centrální axonometrii. Sborník VUT v Brně, 1958, 83—90.
- [10] E. А. Мчедлишвили: Построение центральной проекции точки по аксонометрическим осям. Юбилейный сборник трудов Груз. полит. инст. № 17, 1948, 43—73.
- [11] E. А. Мчедлишвили: Элементарное доказательство основной теоремы центрального проектирования. Труды Тбил. гос. унив., том 56, 1955, 141—144.
- [12] E. А. Мчедлишвили: Об основном предложении центральной аксонометрии. Труды Московского семинара по начертательной геометрии и инженерной графике, 1958, 104—108.

Резюме

ЦЕНТРАЛЬНАЯ АКСОНОМЕТРИЯ В n -МЕРНОМ ПРОСТРАНСТВЕ

ЛАДИСЛАВ ДРС (Ladislav Drs), Прага

Содержанием этой работы является изучение свойств центральной проекции системы координат (общей и ортогональной) из точки в собственную гиперплоскость, т. е. изучение свойств разных аксонометрических систем. Кроме того, в работе приводятся конструкции аксонометрических систем при различном задании некоторых из их элементов.

Zusammenfassung

DIE ZENTRALE AXONOMETRIE IM n -DIMENSIONALEN RAUME

LADISLAV DRŠ, Praha

In dieser Arbeit studiert man Eigenschaften der Projektion von Axenkreuzen (allgemeinen und orthogonalen) aus einem eigenen Zentrum in eine eigene Hyperebene (kurz, Eigenschaften verschiedener Axonometrien). Weiter enthält die Arbeit Konstruktionen von Axonometrien, wenn verschiedene Elemente von ihnen gegeben sind.