

Alois Kufner

Über Sobolevsche Räume mit Belegungsfunktion und das Dirichletsche Problem
(Vorläufige Mitteilung)

Commentationes Mathematicae Universitatis Carolinae, Vol. 6 (1965), No. 1, 105--110

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/104998>

Terms of use:

© Charles University in Prague, Faculty of Mathematics and Physics, 1965

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

UEBER SOBOLEVSCHES RÄUME MIT BELEGUNGSFUNKTION UND DAS DIRICH-
LETSCHES PROBLEM

(Vorläufige Mitteilung)

A. KUFNER, Praha

In diesem Artikel wollen wir auf einige Eigenschaften der Banachschen Räume $W_{p, \alpha}^{(k)}$ hinweisen und ihre Anwendung in der Theorie der elliptischen Differentialgleichungen - d.h. bei den Existenz- und Unizitätsfragen der schwachen Lösungen des Dirichletschen Problems - erwähnen. Die Sätze werden ohne Beweise angeführt; eine ausführliche Arbeit über das Thema dieser Mitteilung wird demnächst erscheinen. Die Mitteilung gliedert sich unmittelbar an die Arbeit von J. Nečas [1]; die benutzten Methoden entsprechen den Vorgängen in [1].

1. Es sei Ω ein beschränktes Gebiet im N -dimensionalen Euklidischen Raume E_N und sei P ein fester Punkt auf der Grenze S des Gebietes Ω . Mit $\kappa(X) = |X - P|$ bezeichnen wir die Entfernung des beliebigen Punktes $X \in E_N$ von dem Punkte P .

Es sei $i = (i_1, \dots, i_N)$ ein Vektor mit ganzzahligen nichtnegativen Komponenten. Wir bezeichnen mit $|i|$ die Summe der Komponenten i_j und mit D^i die partielle Ableitung

$$D^i = \frac{\partial^{|i|}}{\partial x_1^{i_1} \dots \partial x_N^{i_N}}$$

Es sei weiter α eine reelle Zahl und $p \geq 1$.

Dann bezeichnen wir mit $W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)$ den Raum aller komplexwertigen, auf Ω definierten Funktionen u , deren alle Ableitungen $D^i u$ mit $|i| \leq k$ (im Sinne der Distributionen) mit der Potenz p und der Belegungsfunktion $\kappa^\alpha(X)$ integrierbar sind:

$$\int |D^i u|^p \kappa^\alpha(x) dx < \infty$$

Der Raum $W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)$ mit der Norm

$$(1) \|u\|_{W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)} = \left(\sum_{|i| \leq k} \int |D^i u|^p \kappa^\alpha(x) dx \right)^{\frac{1}{p}}$$

ist ein Banachscher Raum. Für $\alpha = 0$ werden wir statt $W_{p,0}^{(k)}$ einfach $W_p^{(k)}$ schreiben; diese Räume sind die bekannten Sobolevschen Räume (vgl. S.L. Sobolev [2]). Ähnlich schreiben wir für $k = 0$ $L_{p,\alpha}$ statt $W_{p,\alpha}^{(0)}$.

2. Es seien nun B_1 und B_2 zwei Banachsche Räume mit der Norm $\|u\|_1$ bzw. $\|u\|_2$. Wir werden sagen, dass die Einbettung

$$B_1 \subset B_2$$

stetig ist, wenn eine solche Konstante c existiert, dass für alle $u \in B_1$ die Ungleichung

$$\|u\|_2 \leq c \|u\|_1$$

gilt.

Mit Hilfe der Hölderschen Ungleichung kann man nun augenblicklich verschiedene Einbettungssätze ableiten, z.B.:

Satz 1. Es sei $p > 1$, $0 < \alpha < N(p-1)$, $1 \leq q < \frac{Np}{N+\alpha}$. Dann gilt die stetige Einbettung $W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega) \subset W_{q,\alpha}^{(k)}(\Omega)$.

Satz 2. Es sei $p > 1$, $1 \leq q < p$, $\frac{q}{\beta+N} < \frac{p}{\alpha+N}$, $(\alpha+N)(\beta+N) > 0$. Dann gilt die stetige Einbettung $W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega) \subset W_{q,\beta}^{(k)}(\Omega)$.

3. Wir werden im weiteren folgendes über das Gebiet Ω voraussetzen: 1) man kann die Grenze S des Gebietes Ω lokal mit Hilfe stetiger Funktionen beschreiben; 2) das Gebiet Ω hat im Punkte P die Kegeleigenschaft von aussen, d.h. es existiert ein endlicher Kegel K mit der Spitze im Punkte P , der keine gemeinsame Punkte mit dem Gebiet Ω hat.

Wenn diese zwei Bedingungen erfüllt sind, schreiben wir das in der Form $\Omega \in \mathcal{R}^{(\alpha)}$. Für beschränkte Gebiete $\Omega \in \mathcal{R}^{(\alpha)}$ gelten nun folgende Sätze:

S a t z 3. Der Raum $E(\Omega)$ aller in $\bar{\Omega}$ unendlich differenzierbarer Funktionen ist dicht im Raume $W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)$ für $\alpha \geq 0$ und $p \geq 1$, d.h. es gilt

$$\bar{E}(\Omega) = W_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)$$

in der Norm (1)

S a t z 4. Es sei $p \geq 1$. Dann gelten folgende stetige Einbettungen: 1) für $\alpha > p - 1$ ist

$$W_{p,\alpha}^{(1)}(\Omega) \subset L_{p,\alpha-p}(\Omega);$$

2) für $0 \leq \alpha \leq p - 1$ ist

$$W_{p,\alpha}^{(1)}(\Omega) \subset L_{p,-1+\varepsilon}(\Omega),$$

wo ε eine beliebige positive Zahl ist.

Wenn wir nun voraussetzen, dass die Funktionen, die lokal die Grenze S beschreiben, nicht nur stetig sind, sondern auch die Lipschitz-Bedingung erfüllen, gilt der Teil 1) des Satzes 4 nicht nur für $\alpha > p - 1$, sondern auch für $\alpha > p - N$. Für solche Gebiete hat es auch Sinn von der Spur einer Funktion $u \in W_{p,\alpha}^{(1)}(\Omega)$ auf der Grenze S zu sprechen, und es gilt der folgende Satz:

S a t z 5. Es sei $\alpha \geq 0$, $\alpha > p - N$. Dann existiert eine stetige lineare Abbildung Z des Raumes

$W_{p,\alpha}^{(1)}(\Omega)$ in den Raum $L_{p,\alpha-p+1}(S)$ so, dass

für $u \in E(\Omega)$ $Z(u) = u$ ist.

4. Es sei $\mathcal{D}(\Omega)$ die Menge aller Funktionen aus $E(\Omega)$, die ausserhalb eines Kompaktes $M \subset \Omega$ verschwinden; das Kompakt kann sich von Funktion zu Funktion ändern.

Mit $\overset{\circ}{W}_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)$ bezeichnen wir die Einschliessung der Menge $\mathcal{D}(\Omega)$ in der Norm (1) und führen hier folgenderweise eine Pseudonorm ein:

$$(2) \quad \|u\|_{\overset{\circ}{W}_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)} = \left(\sum_{|i|=k} \int_{\Omega} |D^i u|^p \kappa^\alpha(x) dx \right)^{\frac{1}{p}}$$

(im Unterschied von der Norm (1) wird hier also nur über Vektoren i der Länge k summiert). Es gilt nun

Satz 6. Es sei $\Omega \in \mathcal{A}^{(0)}$, $p \geq 1$, α reell, m eine ganze Zahl, $0 \leq m \leq k$. Dann gilt die stetige Einbettung

$$\overset{\circ}{W}_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega) \subset \overset{\circ}{W}_{p,\alpha-m/p}^{(k-m)}(\Omega)$$

und der Ausdruck (2) ist eine Norm in $\overset{\circ}{W}_{p,\alpha}^{(k)}(\Omega)$, die der Norm (1) äquivalent ist.

Dieser Satz hat eine grosse Bedeutung für die Anwendung der Räume $\overset{\circ}{W}_{p,\alpha}^{(k)}$ zur Lösung des Dirichletschen Problems.

5. Es seien nun i und j wieder N -dimensionale Vektoren mit ganzzahligen nichtnegativen Komponenten und es sei

$$Au = (-1)^{|i|} D^i (a_{ij} D^j u)$$

ein Differentialoperator der Ordnung $2k$ mit messbaren beschränkten Koeffizienten a_{ij} (es wird hier üblicherweise über alle Vektoren i, j summiert, für die $0 \leq |i| \leq k$ und $0 \leq |j| \leq k$ gilt).

Dem Operator A ist eine sesquilineare Form zugehört:

$$B(v, u) = \int_{\Omega} a_{ij}(x) D^i v D^j \bar{u} dx$$

Wir sagen, dass der Operator A elliptisch ist, wenn eine solche positive Konstante c existiert, dass für alle Funktionen $u \in \mathcal{D}(\Omega)$ die Ungleichung

$$|B(u, u)| \geq c \|u\|_{W_2^{(k)}(\Omega)}^2$$

gilt.

Es sei nun $\Omega \in \mathcal{A}^{(0)}$, α eine reelle Zahl und F ein Funktional auf dem Raume $\overset{\circ}{W}_{2, -\alpha}^{(k)}(\Omega)$; sei weiter u_0 eine Funktion aus $W_{2, \alpha}^{(k)}(\Omega)$. Wir sagen, dass die Funktion $u \in W_{2, \alpha}^{(k)}(\Omega)$ das Dirichlet'sche Problem

a) $Au = F$ auf Ω ,

b) $\frac{\partial^s u}{\partial n^s} = \frac{\partial^s u_0}{\partial n^s}$ auf S

($s = 0, 1, \dots, k-1$; $\frac{\partial u}{\partial n}$ ist die Normalableitung) im schwachen Sinne löst, wenn

a) für alle Funktionen $v \in \mathcal{D}(\Omega)$ die Gleichung

$$B(v, u) = F(v)$$

gilt und

b) $u - u_0 \in \overset{\circ}{W}_{2, \alpha}^{(k)}(\Omega)$ ist.

Wir bezeichnen kurz

$$H_1 = \overset{\circ}{W}_{2, -\alpha}^{(k)}(\Omega), \quad H_2 = \overset{\circ}{W}_{2, \alpha}^{(k)}(\Omega)$$

Es sei $u_i \in H_i$ ($i = 1, 2$); man kann nun zeigen, dass die Form B , die dem Differentialoperator A zugehört ist, die folgende Eigenschaft hat:

Satz 7. Es existieren Intervalle I_i ($i = 1, 2$), die den Punkt Null enthalten, und positive Funktionen $c_i(\alpha)$, die auf I_i definiert sind, und es gilt für alle $\alpha \in I_i$:

(3) $\sup_{\substack{u_j \in H_j \\ \|u_j\|_{H_j} \leq 1}} |B(u_1, u_2)| \geq c_i(\alpha) \|u_i\|_{H_i}$ ($i, j = 1, 2; i \neq j$).

Wenn die Ungleichung (3) erfüllt ist, sagen wir, dass die Form B (bzw. der Operator A) H_2^k -elliptisch ist. Aus dieser Eigenschaft folgt nun mit Hilfe einer Verallgemeinerung des Satzes von Lax und Milgram (siehe [1]) das folgende Resultat:

Satz 8. Das Dirichletsche Problem hat für $\alpha \in \mathbb{I}_1 \cdot \mathbb{I}_2$ genau eine Lösung $u \in W_{2,\alpha}^{(k)}(\Omega)$ und es gilt

$$\|u\|_{W_{2,\alpha}^{(k)}(\Omega)} \leq c \{ \|u_0\|_{W_{2,\alpha}^{(k)}(\Omega)} + \|F\|_{(W_{2,-\alpha}^{(k)}(\Omega))'} \}.$$

L i t e r a t u r v e r z e i c h n i s :

- [1] J. NEČAS, Sur une méthode pour résoudre les équations aux dérivées partielles du type elliptique, voisine de la variationnelle, Ann.Scuola Norm. Sup.Pisa, ser.3,16,4(1962), 305-326.
- [2] S.L. SOBOLEV, Einige Anwendungen der Funktionalanalysis in der mathematischen Physik, Leningrad 1950 (russisch).